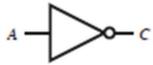




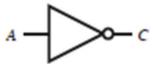
## گیت‌های منطقی

تبدیل چند ورودی به یک خروجی



## گیت‌های منطقی

Inverter(NOT)



$$C = \bar{A}$$

A	C
0	1
1	0



## Principles of Mechatronic Systems

مبانی سیستم‌های مکترونیک

## گیت‌های منطقی

By: Reza Tikani  
Mechanical Engineering Department  
Isfahan University of Technology



## گیت‌های منطقی

**AND** is denoted by a dot ( $\cdot$ ).

**OR** is denoted by a plus (+).

**NOT** is denoted by an overbar ( $\bar{\quad}$ ), a single quote mark (') after, or ( $\sim$ ) before the variable.

Examples:

$Y=A.B$  is read "Y is equal to A AND B."

$Y=A+B$  is read "Y is equal to x OR y."

$Y=\bar{A}$  is read "Y is equal to NOT A."



## گیت‌های منطقی

### OR gate

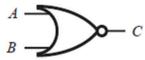
$$C = A + B$$



A	B	C
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

### NOR gate

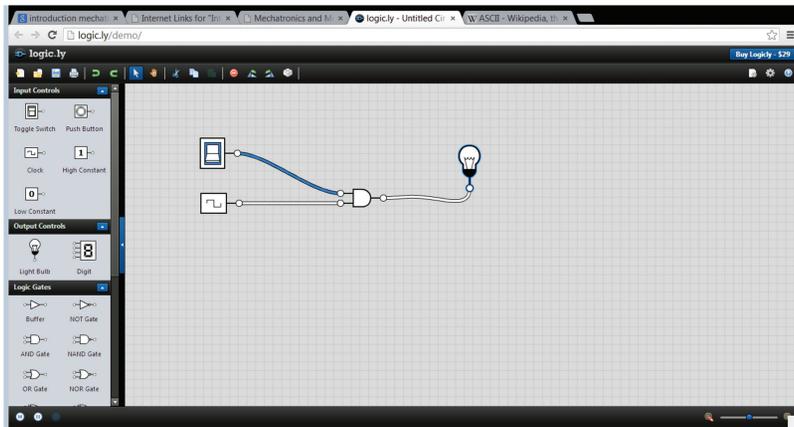
$$C = \overline{A + B}$$



A	B	C
0	0	1
0	1	0
1	0	0
1	1	0



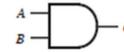
## مدارهای منطقی - معرفی سایت



## گیت‌های منطقی

### AND gate

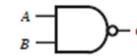
$$C = A \cdot B$$



A	B	C
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

### NAND gate

$$C = \overline{A \cdot B}$$



A	B	C
0	0	1
0	1	1
1	0	1
1	1	0



## گیت‌های منطقی

### XOR gate

$$C = A \oplus B \\ = A \cdot \overline{B} + \overline{A} \cdot B$$



A	B	C
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

### Buffer

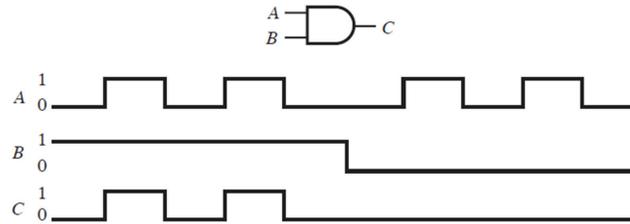
$$C = A$$



A	C
0	0
1	1



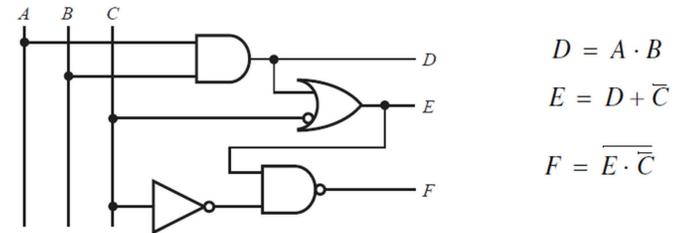
## دیاگرام های زمانی



Histand, M.B., Alciatore, D.G., "Introduction to Mechatronics and Measurement Systems", McGraw-Hill, 2011.



## جدول درستی



A	B	C	D	E	F
0	0	0	0	1	0
0	0	1	0	0	1
0	1	0	0	1	0
0	1	1	0	0	1
1	0	0	0	1	0
1	0	1	0	0	1
1	1	0	1	1	0
1	1	1	1	1	1

Histand, M.B., Alciatore, D.G., "Introduction to Mechatronics and Measurement Systems", McGraw-Hill, 2011.



## جبر بولی

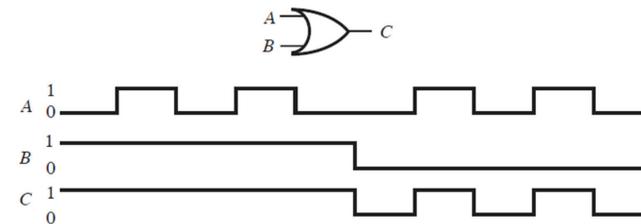
### Boolean Algebra Laws and Identities

OR	AND	NOT
$A + 0 = A$	$A \cdot 0 = 0$	$\overline{\overline{A}} = A$ (double inversion)
$A + 1 = 1$	$A \cdot 1 = A$	
$A + \overline{A} = 1$	$A \cdot \overline{A} = 0$	

Histand, M.B., Alciatore, D.G., "Introduction to Mechatronics and Measurement Systems", McGraw-Hill, 2011.



## دیاگرام های زمانی



Histand, M.B., Alciatore, D.G., "Introduction to Mechatronics and Measurement Systems", McGraw-Hill, 2011.



## جبر بولی

قانون توزیع پذیری:

$$A \cdot (B + C) = (A \cdot B) + (A \cdot C)$$

$$A + (B \cdot C) = (A + B) \cdot (A + C)$$

اتحادهای مفید:

$$A + (A \cdot B) = A$$

$$A \cdot (A + B) = A$$



## جبر بولی

قانون جابجایی پذیری:

$$A + B = B + A$$

$$A \cdot B = B \cdot A$$

قانون شرکت پذیری:

$$(A + B) + C = A + (B + C)$$

$$(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$$



## جبر بولی

جدول درستی روشی برای نشان دادن درستی روابط:

$$A + (\bar{A} \cdot B) = A + B$$

$A$	$\bar{A}$	$B$	$\bar{A} \cdot B$	$(A + \bar{A} \cdot B)$	$A + B$
1	0	0	0	1	1
1	0	1	0	1	1
0	1	0	0	0	0
0	1	1	1	1	1



## جبر بولی

قوانین دمرگان:

$$\overline{A + B + C + \dots} = \bar{A} \cdot \bar{B} \cdot \bar{C} \cdot \dots$$

$$\overline{A \cdot B \cdot C \cdot \dots} = \bar{A} + \bar{B} + \bar{C} + \dots$$

صورت دیگر قوانین دمرگان:

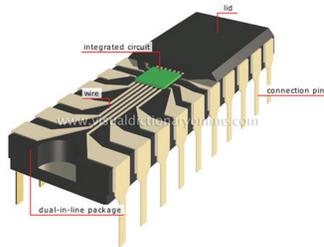
$$A + B + C + \dots = \overline{\bar{A} \cdot \bar{B} \cdot \bar{C} \cdot \dots}$$

$$A \cdot B \cdot C \cdot \dots = \overline{\bar{A} + \bar{B} + \bar{C} + \dots}$$



## گیت‌های منطقی

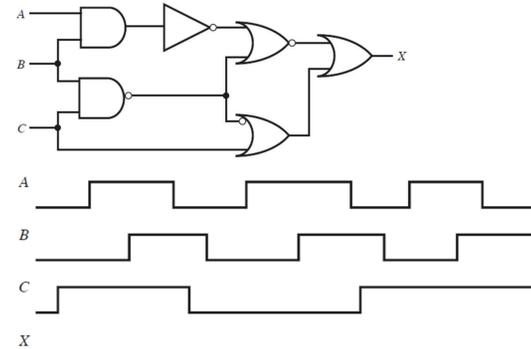
کلید گیت‌های نشان داده شده با استفاده از ترانزیستور، مقاومت و دیود در قالب مدار مجتمع (IC) ساخته می‌شوند. این مدارها با استفاده از نیمه هادی سیلیکونی ساخته می‌شوند.



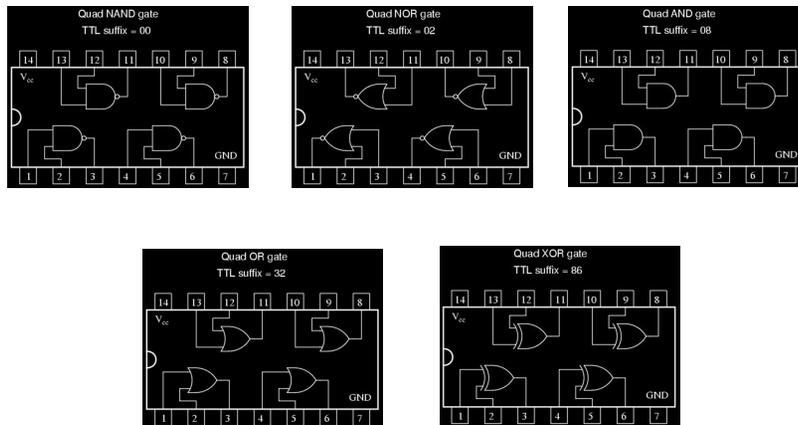
## تمرین

- پاسخ هر یک از عبارات را مشخص نمایید.
- $\overline{1 \cdot 0} + 1 \cdot (0 + 1) + \overline{0} \cdot (1 + \overline{0})$
  - $A \cdot \overline{B} + A \cdot (A + B)$

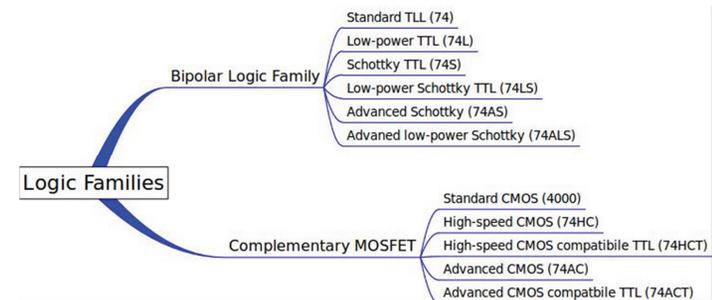
مدار منطقی نشان داده شده را ساده نمایید و دیاگرام زمانی برای سیگنال  $X$  را رسم کنید.



## مدار مجتمع (IC)



## TTL vs CMOS





## گیت NAND

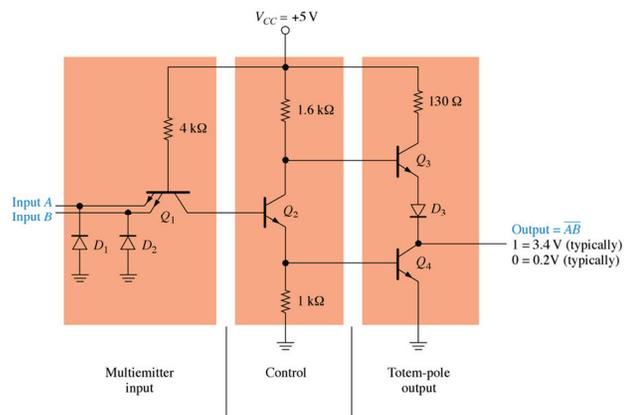
The NAND gate and the NOR gate can be said to be universal gates since combinations of them can be used to accomplish any of the basic operations and can thus produce an inverter, an OR gate or an AND gate. The non-inverting gates do not have this versatility since they can't produce an invert.

<http://hyperphysics.phy-astr.gsu.edu/hbase/electronic/nand.html#c2>



## گیت NAND

### 7400 two-input NAND gate

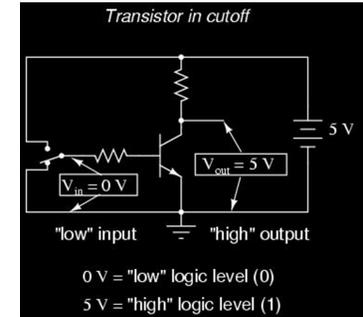
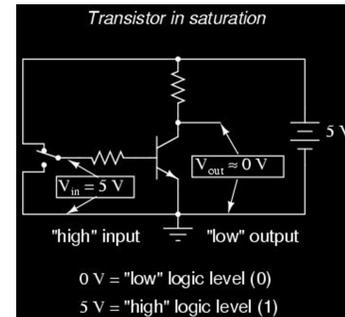


[www.engr.panam.edu/~kuangw/courses/cmpe3403](http://www.engr.panam.edu/~kuangw/courses/cmpe3403)



## مدار مجتمع (IC)

Inverter, or NOT gate

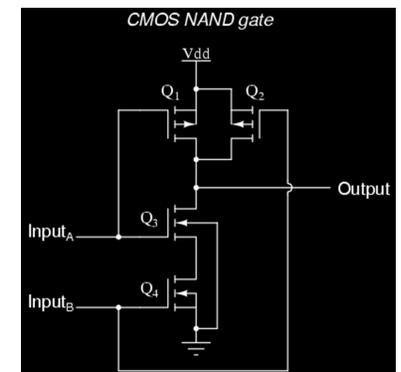
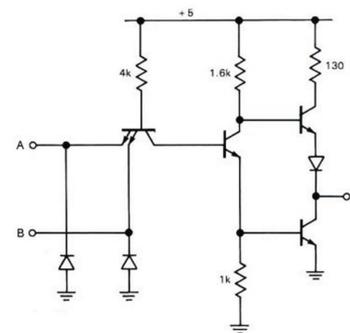


[http://www.cybermike.net/reference/liec\\_book/Digital/DIG1\\_3.html](http://www.cybermike.net/reference/liec_book/Digital/DIG1_3.html)



## گیت NAND

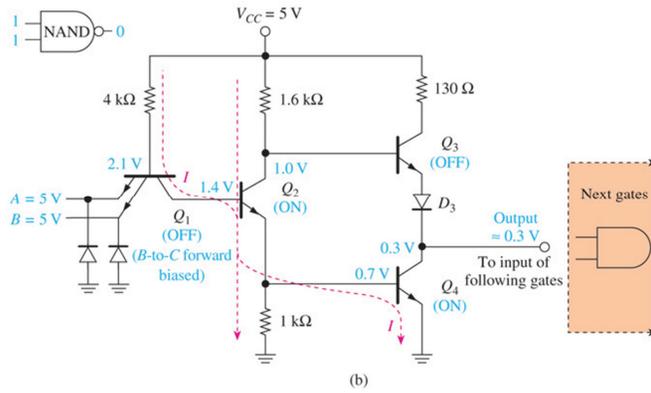
### TTL NAND gate





# گیت NAND

## 7400 two-input NAND gate

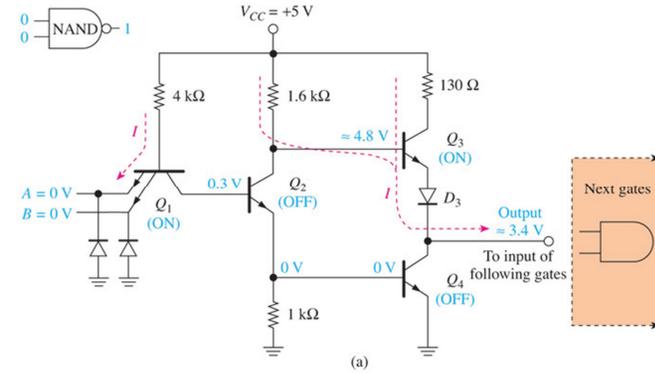


www.engr.panam.edu/~kuangw/courses/cmpe3403



# گیت NAND

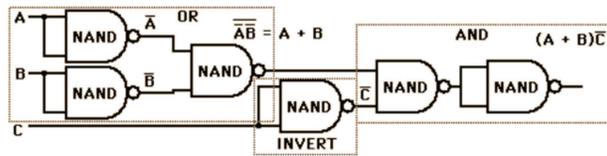
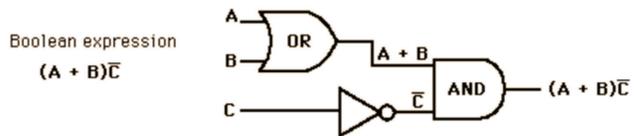
## 7400 two-input NAND gate



www.engr.panam.edu/~kuangw/courses/cmpe3403



# مثال



http://hyperphysics.phy-astr.gsu.edu/hbase/electronic/nand.html



# گیت NAND

$C = A \cdot B$

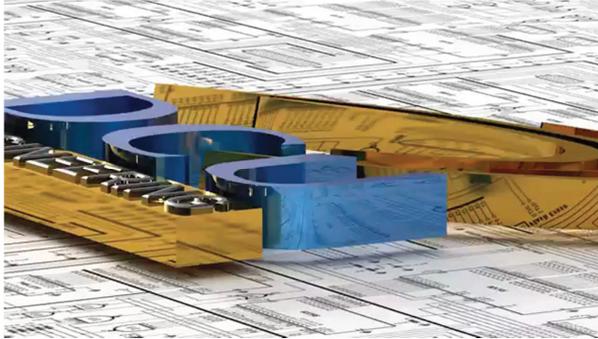
A	B	C
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1



http://hyperphysics.phy-astr.gsu.edu/hbase/electronic/nand.html



## فیلم



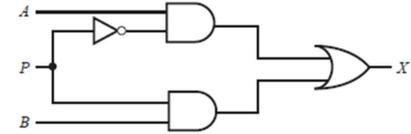
## طراحی شبکه های منطقی

□مداری برای سیستم امنیتی طراحی نمایید که حالت دو درب را کنترل نموده و اگر یکی از آنها باز شد، آژیر خطر به صدا درآید.



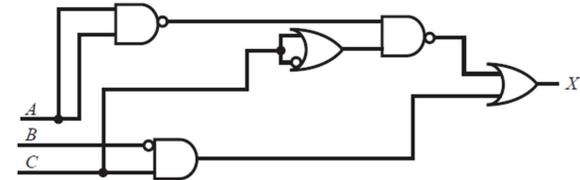
## تمرین

□ جدول درستی را برای گیت زیر رسم نموده و همچنین آن را با استفاده از گیت NAND باز نویسی نمایید.



□ گیتهای منطقی AND, NOT و OR را با استفاده از گیت NOR بازآفرینی نمایید.

□ مدار زیر را با استفاده از گیت NOR باز آفرینی نمایید.



## فیلم





## طراحی شبکه های منطقی

□ برای حل این دسته از مسائل از الگوی زیر استفاده می کنیم:

- 1- بیان مسئله با کلمات!
- 2- نوشتن جملات شبه منطقی که قابل تبدیل به عبارات بولی شود.
- 3- نوشتن عبارات بولی
- 4- ساده و بهینه نمودن عبارات در صورت امکان
- 5- برای مینیمم نمودن تعداد IC های مورد نیاز همه عبارات را به صورت گیت های یکسان تبدیل می کنیم.
- 6- رسم نمایش منطقی گیت ها



## بیان مسئله در قالب کلمات

در این مرحله متغیرهای ورودی و خروجی مدار منطقی را انتخاب می کنیم:

- A: حالت سنسور درها و پنجره ها  
 B: حالت تشخیص حرکت  
 Y: سیگنال خروجی برای روشن شدن آژیر  
 C D: انتخاب کد دوبیتی برای تعیین وضعیت های مورد نظر

$$C D = \begin{cases} 0 & 1 & \text{operating state 1} \\ 1 & 0 & \text{operating state 2} \\ 0 & 0 & \text{operating state 3} \end{cases}$$



## طراحی شبکه های منطقی

□ مداری برای سیستم حفاظتی یک خانه طراحی نمایید که دارای ویژگی های زیر

باشد:

- 1- آژیر در اثر ورود فرد از در یا پنجره شکسته شده به داخل خانه به صدا درآید.
  - 2- در صورت حرکت شیئی درون خانه وقتی افراد خانه از منزل بیرون هستند، آژیر به صدا درآید.
  - 3- در شرایط خاص، کاربر بتواند سیستم را از کار بیاندازد.
- فرض می شود سنسورهایی برای شناسایی در یا پنجره شکسته و همچنین تشخیص حرکت وجود دارد.
- برای طراحی این شبکه منطقی از دو سوئیچ که قابل تنظیم توسط کاربر است، استفاده می - شود.



## بیان مسئله در قالب کلمات

با توجه به صورت مسئله، کاربر یکی از این حالات را انتخاب می کند:

- 1- حالت روشن شدن آژیر زمانی که درها یا شیشه ها شکسته شده است (این حالت برای زمانی که افراد منزل خواب هستند، مفید است).
- 2- حالت روشن شدن آژیر زمانی که درها یا شیشه ها شکسته شده است یا در خانه حرکتی احساس شود (این حالت برای زمانی که افراد در خانه نیستند مفید است).
- 3- حالت غیرفعال شدن آژیر برای زمانی که افراد در خانه هستند.



### نوشتن جملات شبه منطقی

آزیر روشن شود ( $Y=1$ ) اگر  $A$  در سطح بالای خود بوده و  $C$   $D$  در حالت  $01$  باشد یا  $A$  یا  $B$  در سطح بالا بوده و  $C$  به صورت  $10$  باشد.



### بیان مسئله در قالب کلمات

متغیرهای ورودی:

$D, C, B, A$

متغیر خروجی:

$Y$

برای متغیرهای  $A, B$  و  $Y$  عدد یک معادل روشن و یا فعال است و عدد صفر معادل خاموش.



### نوشتن عبارات بولی

در نهایت داریم:

$$Y = A \cdot (\bar{C} \cdot D) + (A + B) \cdot (C \cdot \bar{D})$$

عبارت فوق وقتی ....



### نوشتن عبارات بولی

برای تبدیل عبارت شبه منطقی به عبارت منطقی بایستی توجه داشت که برای آنکه کد

$CD: 01$

عدد یک را نتیجه دهد، بایستی داشته باشیم:

$$\bar{C} \cdot D$$

و به طور مشابه، برای آنکه کد

$CD: 10$

عدد یک را نتیجه دهد، بایستی داشته باشیم:

$$C \cdot \bar{D}$$



## تبدیل عبارت به گیت های AND

از آنجا که در مدارهای مجتمع معمولاً مجموعه ای از چهار یا شش یا هشت گیت منطقی یکسان قرار گرفته است، بهتر است تمام عبارات به یک نوع گیت تبدیل شوند تا تعداد IC مورد نیاز کاهش یابد.

$$Y = (A \cdot D) + (A + B) \cdot C$$

برای این منظور از قوانین دمرگان استفاده می شود:

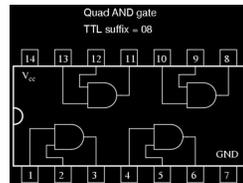
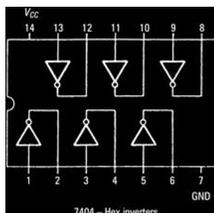
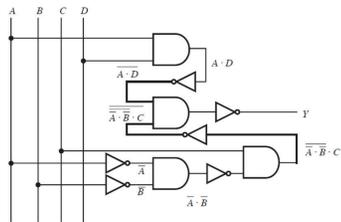
$$\overline{A+B+C+\dots} = \bar{A} \cdot \bar{B} \cdot \bar{C} \cdot \dots \quad A+B+C+\dots = \overline{\bar{A} \cdot \bar{B} \cdot \bar{C} \cdot \dots}$$

$$\overline{A \cdot B \cdot C \cdot \dots} = \bar{A} + \bar{B} + \bar{C} + \dots \quad A \cdot B \cdot C \cdot \dots = \overline{\bar{A} + \bar{B} + \bar{C} + \dots}$$

$$Y = \overline{\overline{A \cdot D} \cdot \overline{\bar{A} \cdot \bar{B}} \cdot C}$$



## تبدیل عبارت به گیت های AND



## ساده نمودن عبارات بولی

در حالت خاص مثال ذکر شده، می توان با توجه به جدول درستی زیر عبارت را ساده تر نمود:

C	D	$(\bar{C} \cdot D)$	$(C \cdot \bar{D})$
0	0	0	0
1	0	0	1
0	1	1	0

$$(\bar{C} \cdot D) = D$$

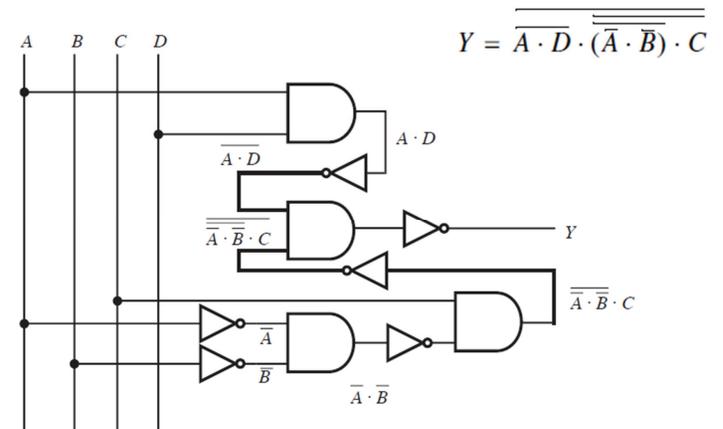
$$(C \cdot \bar{D}) = C$$

در صورتی که امکان ایجاد حالت **CD : 11** وجود نداشته باشد، داریم:

$$Y = (A \cdot D) + (A + B) \cdot C$$



## تبدیل عبارت به گیت های AND





## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی

1- روش مجموع حاصل ضرب ها

در روش مجموع حاصل ضرب ها (Sum of Products) سطرهایی که خروجی در آنها یک است را در نظر می گیریم. در آن سطرها ورودی ها را با هم ضرب می کنیم. فقط ورودی هایی که در آن سطر صفر هستند را NOT می کنیم. در نهایت حاصل ضرب های به دست آمده را جمع می کنیم.

A	B	S	C
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

$$S = (\bar{A} \cdot B) + (A \cdot \bar{B})$$

$$C = (A \cdot B)$$



## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی

1- روش مجموع حاصل ضرب ها

2- روش حاصل ضرب مجموع ها

روشهای فوق را با یک مثال تشریح می کنیم؛

A	B	S	C
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

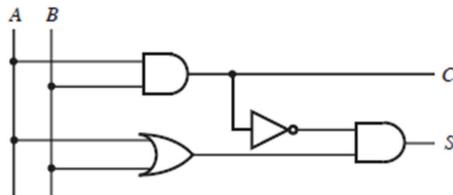


## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی

A	B	S	C
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

$$S = (A + B) \cdot (\bar{A} + \bar{B})$$

$$C = (A \cdot B)$$



## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی

2- روش حاصل ضرب مجموع ها

در روش حاصل ضرب مجموع ها (Product of Sums) سطرهایی که خروجی در آنها صفر است را در نظر می گیریم. در آن سطرها ورودی ها را با هم جمع می کنیم. فقط ورودی هایی که در آن سطر یک هستند را NOT می کنیم. در نهایت حاصل جمع های به دست آمده را ضرب می کنیم.

A	B	S	C
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

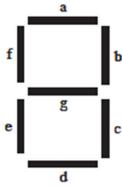
$$S = (A + B) \cdot (\bar{A} + \bar{B})$$

$$C = (A + B) \cdot (A + \bar{B}) \cdot (\bar{A} + B)$$



## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی

### Seven Segment:



Decimal digit	Input				Output						
	D	C	B	A	$\bar{a}$	$\bar{b}$	$\bar{c}$	$\bar{d}$	$\bar{e}$	$\bar{f}$	$\bar{g}$
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1
1	0	0	0	1	1	0	0	1	1	1	1
2	0	0	1	0	0	0	1	0	0	1	0
3	0	0	1	1	0	0	0	0	1	1	0
4	0	1	0	0	1	0	0	1	1	0	0
5	0	1	0	1	0	1	0	0	1	0	0
6	0	1	1	0	1	1	0	0	0	0	0
7	0	1	1	1	0	0	0	1	1	1	1
8	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
9	1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0

7447 BCD-to-seven-segment decoder



## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی

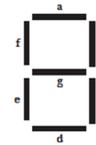
جدول درستی مثال دزدگیر:

حالت	C	D	A	B	Y
1	0	1	1	-	1
2	1	0	1	-	1
	1	0	-	1	1
3	0	0	-	-	0

$$y = (\bar{C}.D).A + (C.\bar{D}).A + (C.\bar{D})B = (\bar{C}.D).A + (C.\bar{D}).(A + B)$$

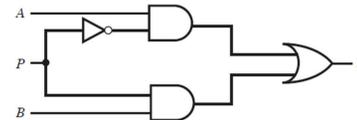


## روش تعیین تابع خروجی بر حسب جدول درستی



تمرین 1: با استفاده از جدول درستی در اسلاید قبل، رابطه منطقی و مدار منطقی مربوط به خروجی C و f را رسم کنید.

تمرین 2: با استفاده از جدول درستی مدار زیر رابطه منطقی خروجی X را با استفاده از روش حاصل ضرب مجموع ها و روش حاصل ضرب ها به دست آورید.



تمرین 3: در مورد Karnaugh Maps تحقیق نمایید و یک مثال دلخواه را با استفاده از آن حل کنید.