

**St-0106**

## خلاصه طرح ( یک صفحه به علاوه نقشه های مربوطه )

در ابتدا با توجه به شکل هندسی قطعه، سهولت در قالب گیری و سرعت کار روشهایی پیشنهاد شد سپس برای اطمینان از روش ها و شناسایی مکانهای احتمالی عیوب ، انجماد قطعه مورد شبیه سازی قرار گرفت. همانطور که در شکل (1) مشاهده می شود ، در فصل مشترک قسمت استوانه ای با قسمت بشقابی شکل ، ناحیه بسیار گرمی ایجاد شده و در طی انجماد حفره های انقباضی و کشیدگی زیادی مطابق شکل (2) در آن مکان مشاهده خواهد شد .

برای حل این مشکل استفاده از تغذیه به تنهایی جوابگو نخواهد بود زیرا بر طبق نتایج شبیه سازی در شکل (3) بعد از شروع انجماد، منطقه 1 زودتر از منطقه 2 جامد میگردد و اتصال مذاب تغذیه با قطعه قطع می شود (بر طبق نتایج شبیه سازی و محاسبات مدول نواحی مختلف قطعه) ، این در حالی است که هنوز در منطقه 2 مذاب وجود دارد (به دلیل اتصال T در قطعه). به همین دلیل از اسلیو عایق برای جلوگیری از انجماد زود هنگام منطقه 1 استفاده شد ( تغذیه های پیش ساخته) . البته نتایج شبیه سازی نشان داد که اسلیو عایق نباید به قسمت پایین قطعه چسبیده باشد و حداقل 10 میلی متر بالاتر از قسمت بشقابی قطعه قرار گیرد. در صورتیکه اسلیو به قسمت بشقابی قطعه نزدیک باشد بدلیل ایجاد تمرکز حرارتی در قطعه انجماد زیر قسمت استوانه ای به تاخیر افتاده و عیوب به آن ناحیه کشیده می شوند .

علاوه بر این از اسلیو اگزوترم نیز برای تغذیه ها استفاده گردید تا راندمان تغذیه افزایش یابد. سعی شد ابعاد اگزوترم و عایق بر اساس محصولات شرکت فوسیکو موجود در ایران انجام گیرد. شکل (4) محل قرار گیری اگزوترم و عایق را نشان میدهد .

شکل (5) نشان می دهد که با انجام شبیه سازی در طرح نهایی حفرات و عیوب انقباضی در داخل تغذیه قرار گرفته و انجماد به سمت تغذیه جهت دار میباشد .

باتوجه به قانون دوم پروفیسور کمپل ( منبع 2 ) ، برای جلوگیری از جریان اغتشاشی و آشفستگی مذاب در هنگام حرکت درون سیستم راهگامی و ورود آن به قالب ، از نسبت های معمول سیستم راهگامی استفاده نشد و کلیه محاسبات بر اساس تئوری سرعت بحرانی انجام گرفت و سعی شد تا مطابق سیستم های غیر فشاری راهبار در بالا ترین قسمت قرار گیرد تا ذوب پس از پرکردن راهبار وارد راهبار شود. شکل (6) نمای 3D سیستم راهگامی طراحی شده را نشان میدهد .

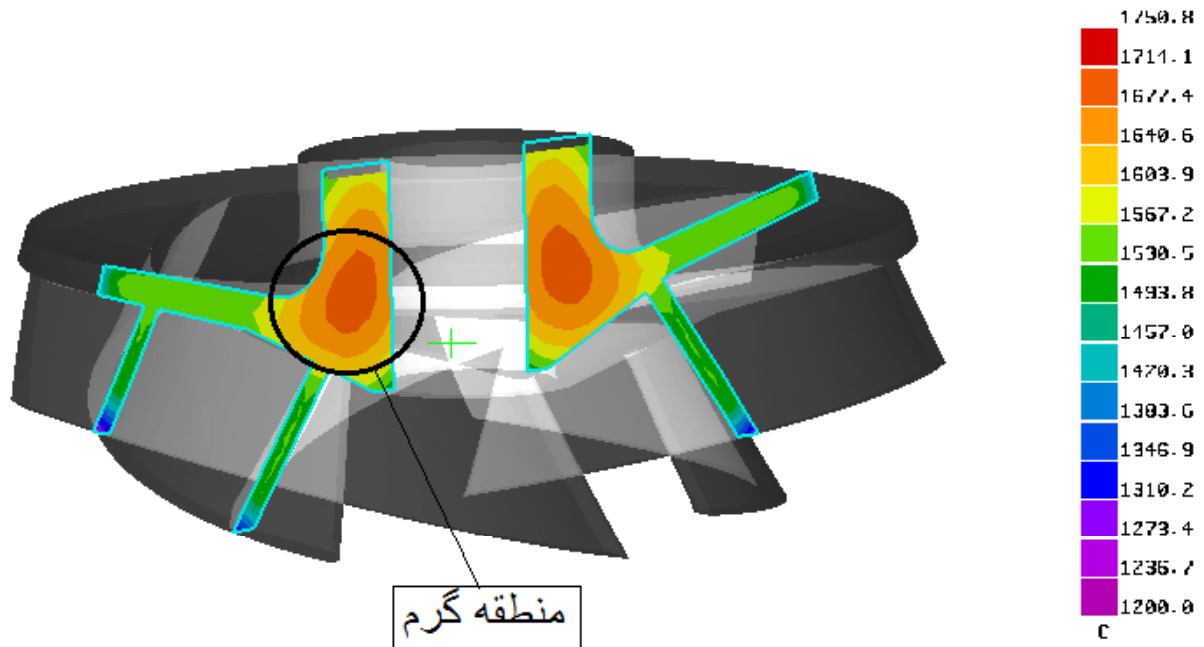
قسمت اصلی مدل باتوجه به شکل (7) به صورت دوتکه طراحی شد و قسمت هایی از سیستم راهگامی نیز بر روی آن تعبیه گردید تا سرعت قالبگیری افزایش یابد. پره ها نیز به صورت قطعه آزاد از قالب خارج می شوند . برای سوراخ به قطر 50 ماهیچه عمودی و برای سهولت قالبگیری و خروج پره ها به صورت قطعه آزاد از یک ماهیچه پیرامون استفاده شد . جنس مدل و جعبه ماهیچه ها چوبی بوده و کلیه محاسبات ، طراحی و رنگ آمیزی آنها مطابق استاندارد Din1511 صورت گرفت . شکل های (7) تا (17) طراحی مدل و نحوه به وجود آوردن فضای قالب را نشان میدهند .

به منظور تسهیل در خروج گازها از قالب ( به دلیل نقطه ذوب بالای فولاد ) جنس قالب ، ماسه سیلیسی مصنوعی با مش 60 در نظر گرفته شد که توسط چسب سیلیکات سدیم و واکنش با دی اکسید کربن مستحکم میشود.

برای تولید یک مذاب با کیفیت بالا ، با توجه به تهیه مذاب در کوره القایی، تنها عملیات اکسیژن زدایی توسط آلومینیوم انجام می شود.

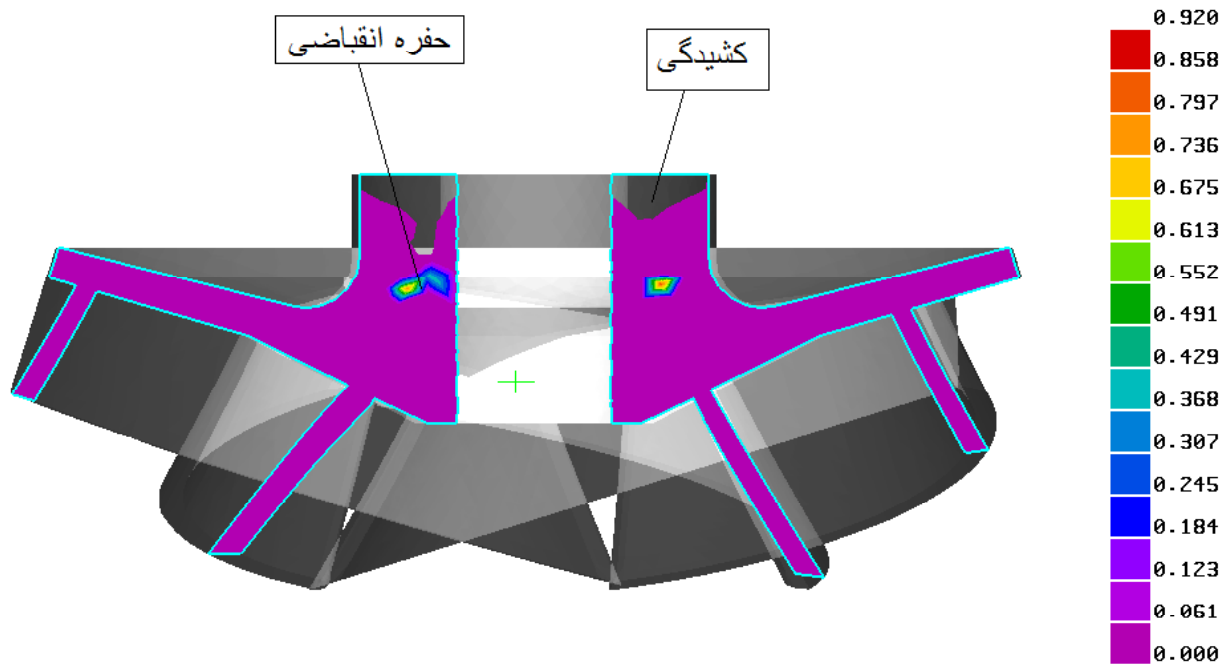
اطلاعات ترموفیزیکی ماده از مراجع معتبر استخراج گردید و با داده های نرم افزار پروکست مقایسه شد و داده های مناسبی برای شبیه سازی انتخاب شدند. دمای بارریزی 1720 درجه سانتیگراد انتخاب شد . زمان بارریزی 6.37 ثانیه محاسبه شد و مقدار نرخ بارریزی با توجه به چگالی سیال حدود  $R=1.7\text{kg/s}$  بدست آمد.

## ProCAST

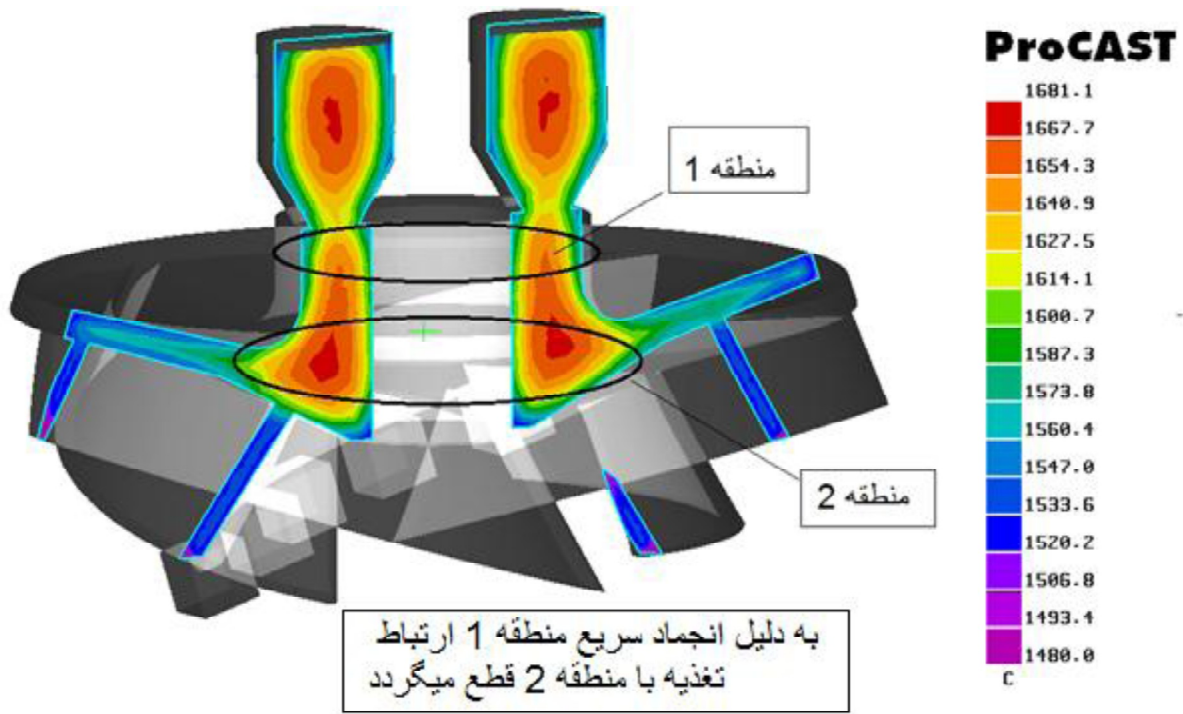


شکل 1. به وجود آمدن منطقه گرم درمحل برخورد قسمت استوانه ای با قسمت بشقابی شکل .

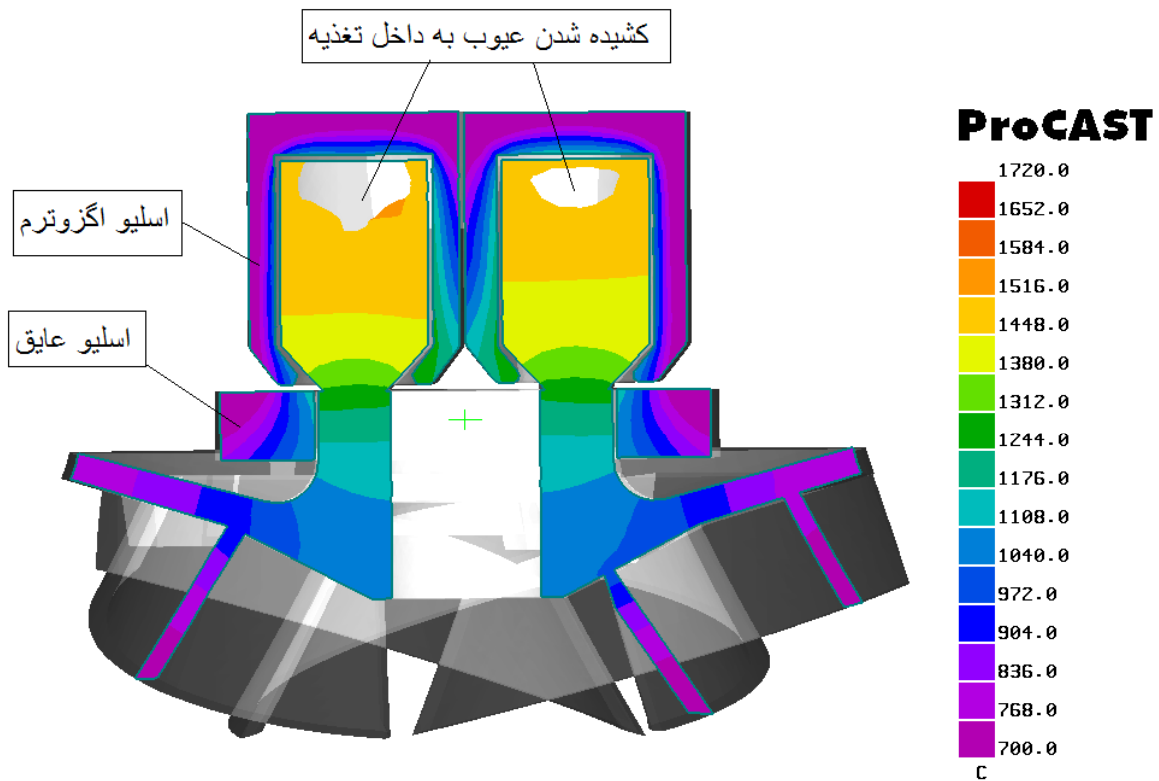
## ProCAST



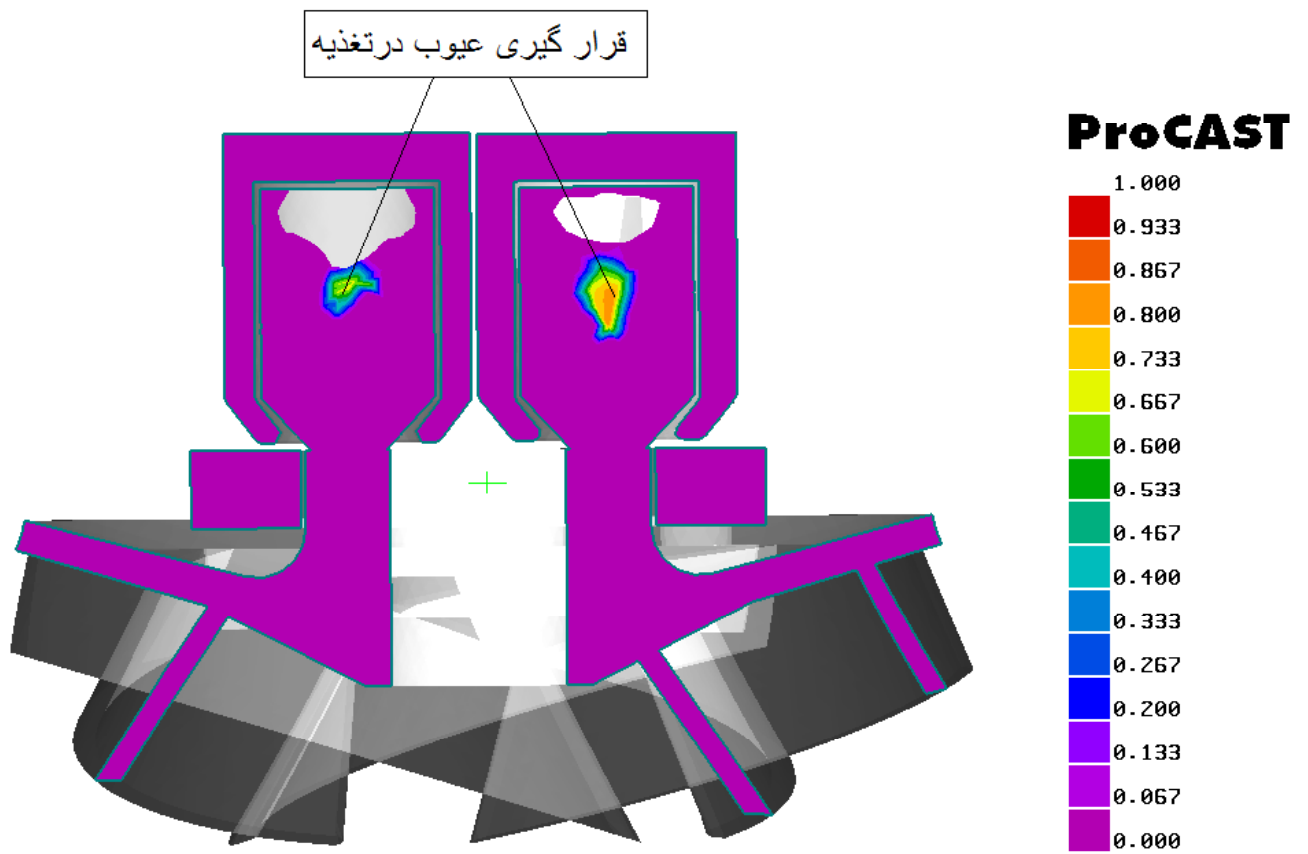
شکل 2. به وجود آمدن کشیدگی و حفره انقباضی درپایان انجماد.



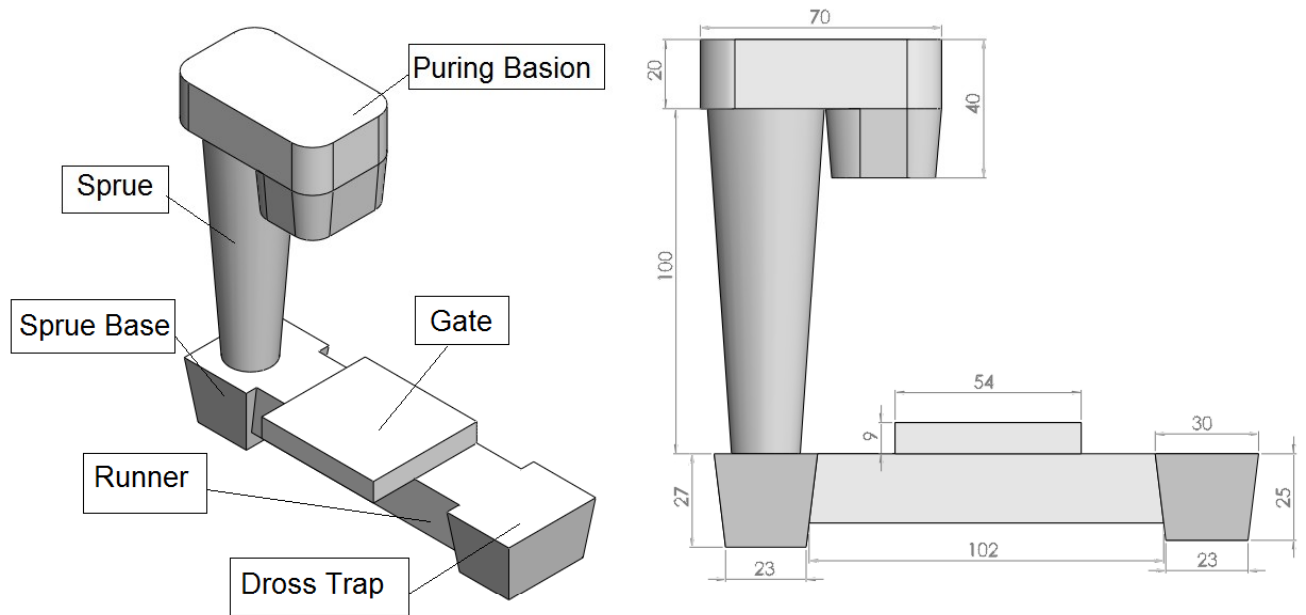
شکل 3. جبران نشدن عیوب توسط تغذیه به دلیل جامد شدن سریع منطقه 1



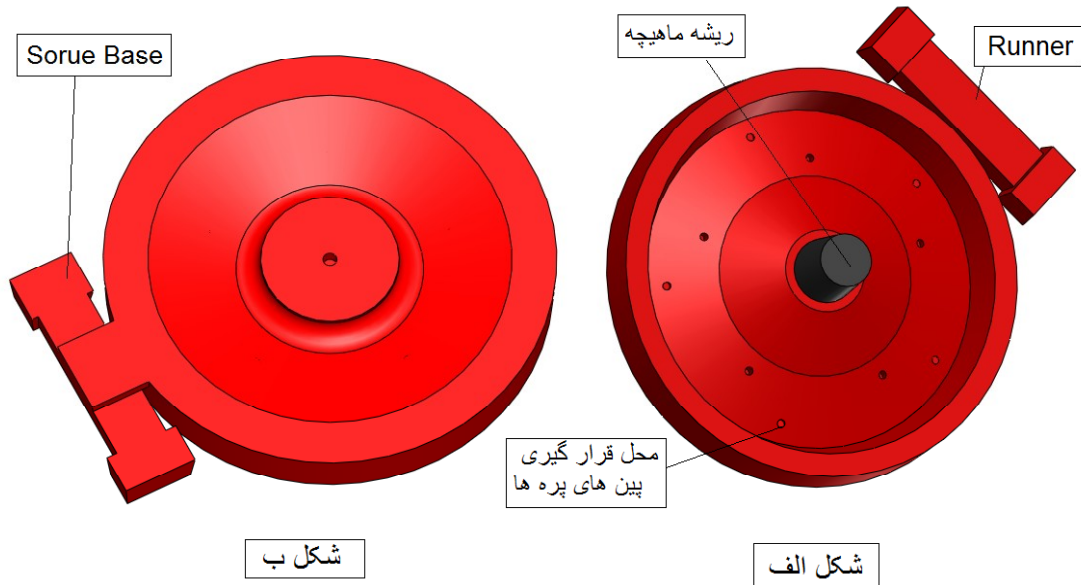
شکل 4. جهت دارد شدن انجماد به سمت تغذیه.



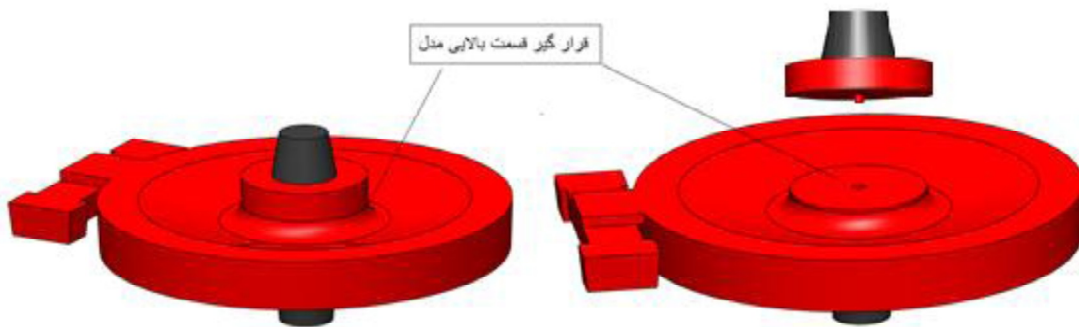
شکل 5. شبیه سازی نهایی و قرارگیری عیوب در تغذیه .



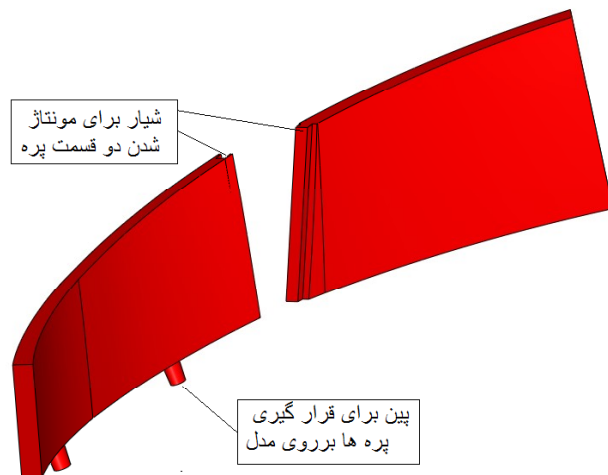
شکل 6. سیستم راهگاهی طراحی شده در حالت سه بعدی .



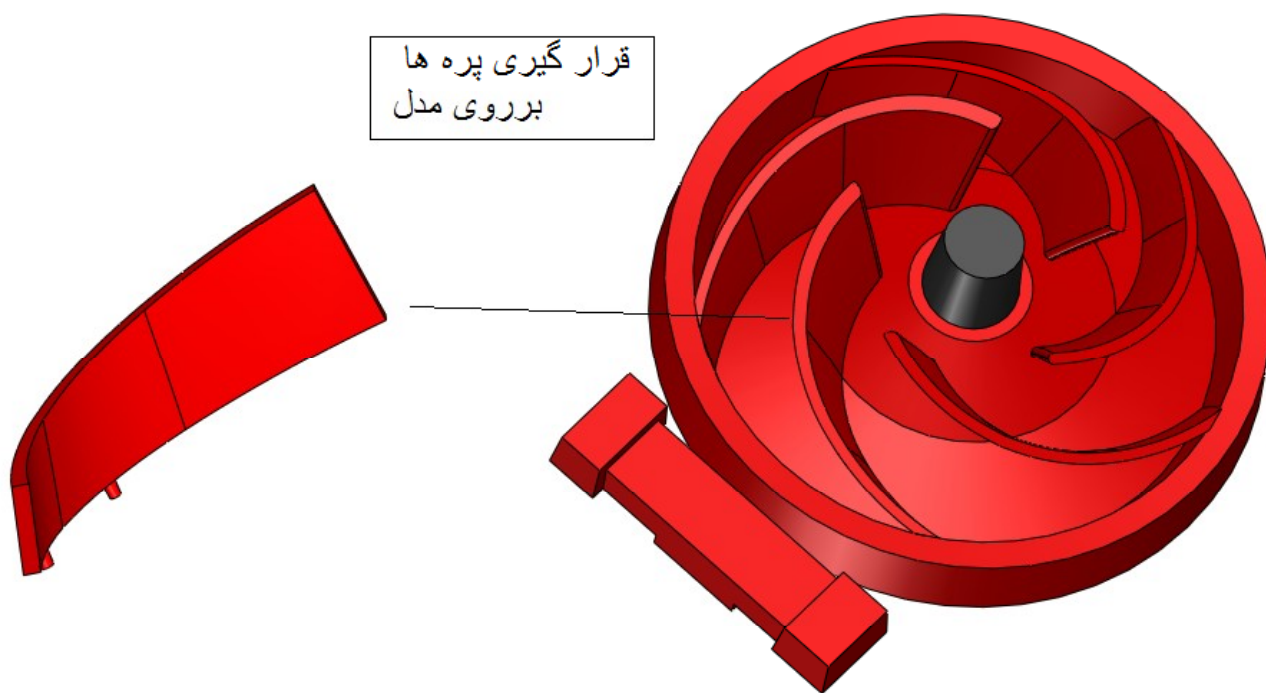
شکل 7. قسمت ( الف ) نمایی زیرین مدل طراحی شده و قسمت ( ب ) نمایی بالایی مدل. ( پره ها به صورت قطعه آزاد طراحی شدند).



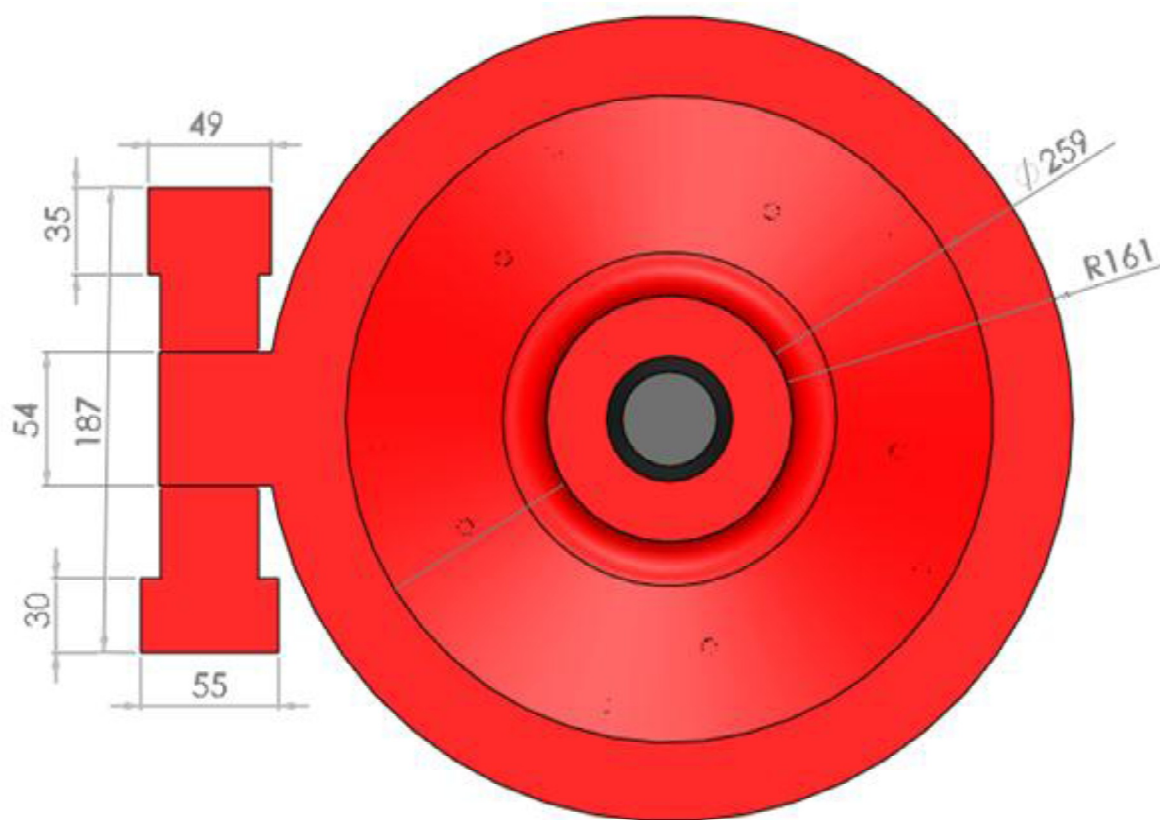
شکل 8. قرار گیری دو قسمت اصلی مدل بر روی هم. ( طراحی دوتکه برای قالبگیری آسانتر ضروری است).



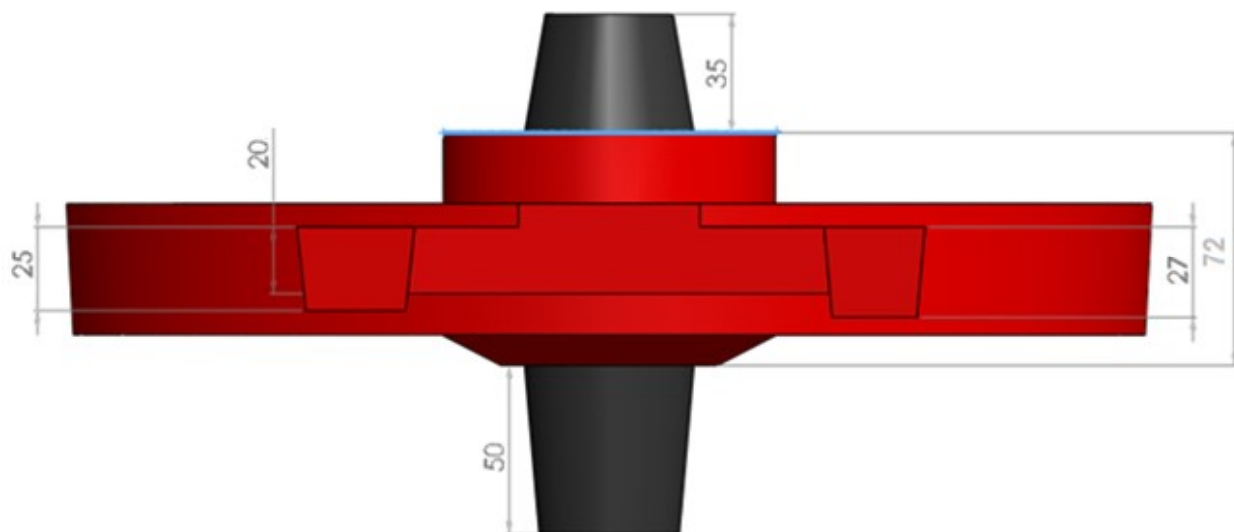
شکل 9. برای خارج شدن آسان پره ها از قالب، به صورت دوتکه طراحی شدند. (خروج پره ها به صورت یک تکه با توجه به شیب معکوس آنها امکان پذیر نیست).



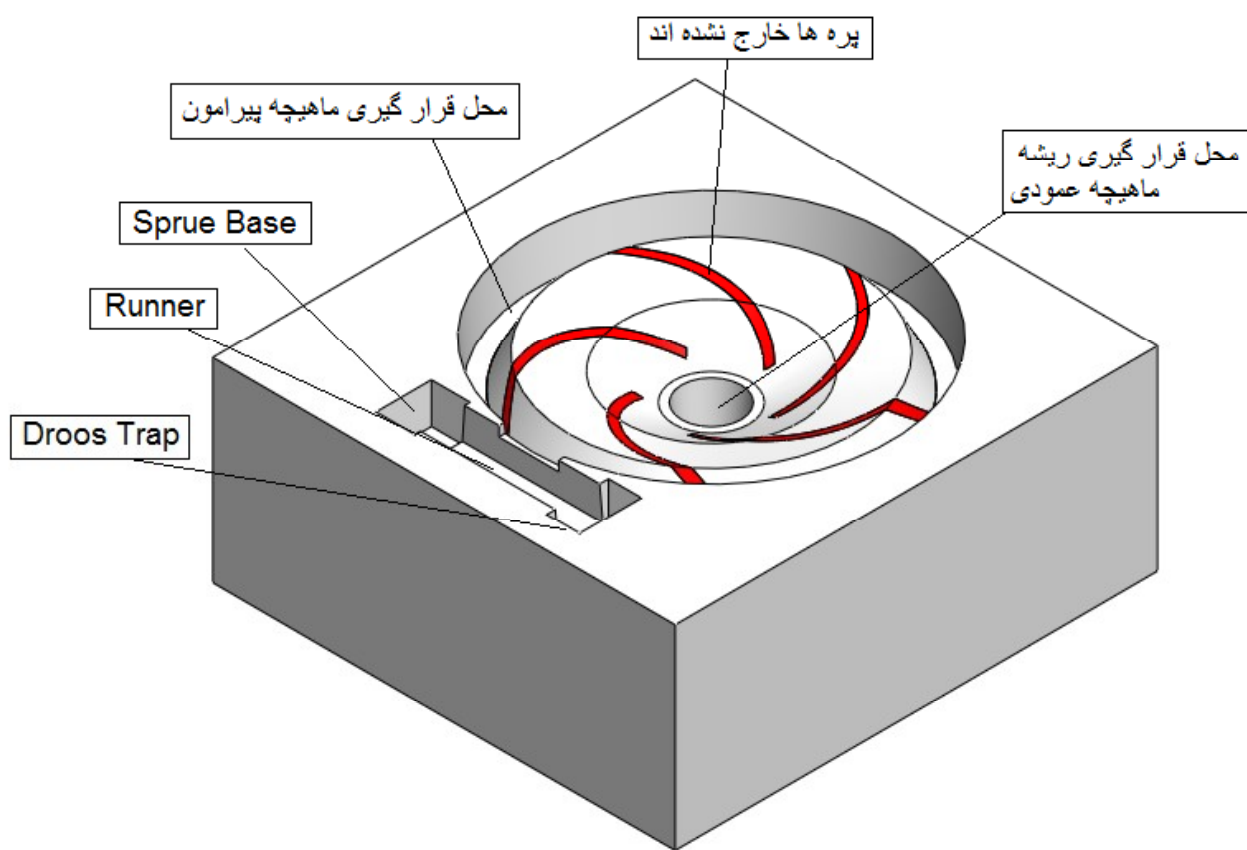
شکل 10 . مونتاژ شدن پره ها بر روی مدل . ( پره ها به صورت دو تکه هستند )



شکل 11 . نمای سر مدل طراحی شده با اندازه گذاری کامل .

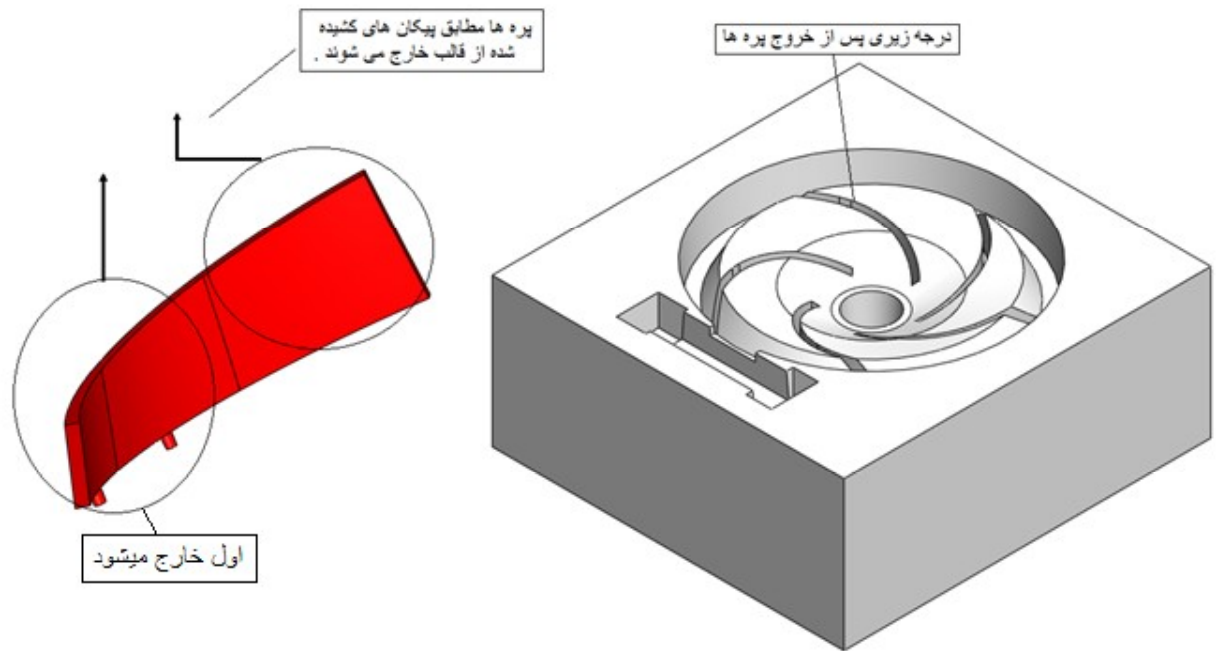


شکل 12 . نمای جانبی مدل طراحی شده با اندازه گذاری .

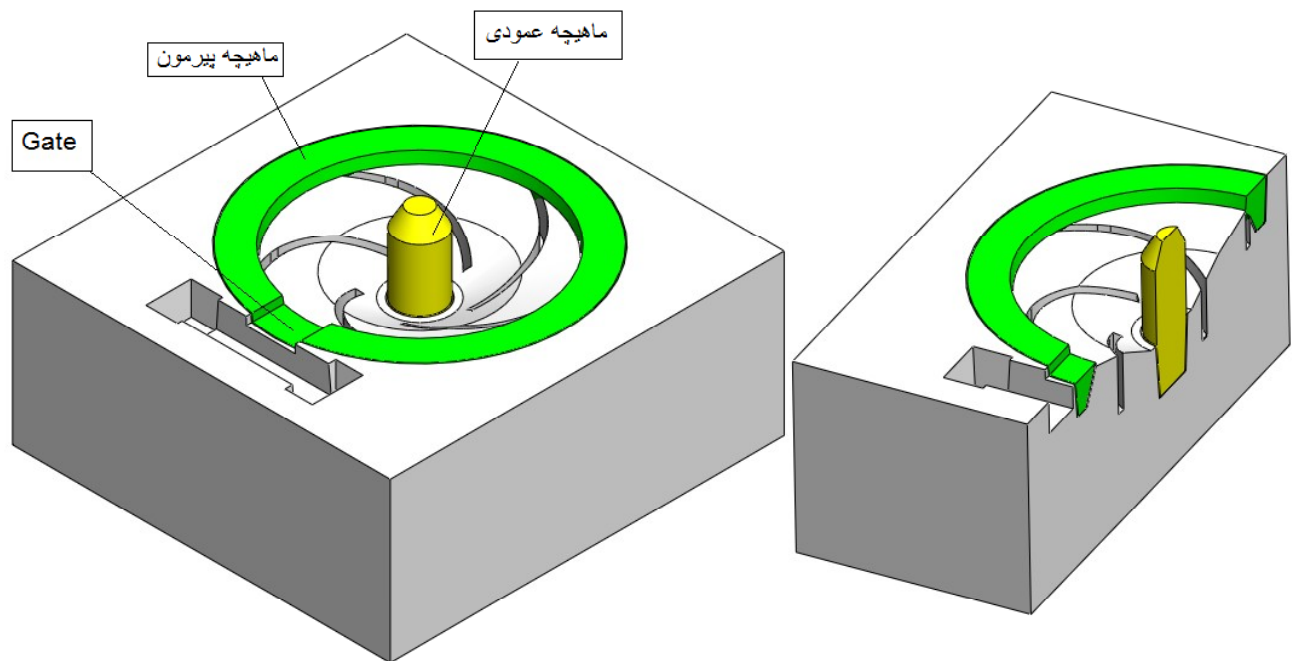


شکل 13 . درجه زیری پس از خروج قسمت اصلی مدل . ( پره ها خارج نشده اند و ماهیچه گذاری صورت نگرفته است. )

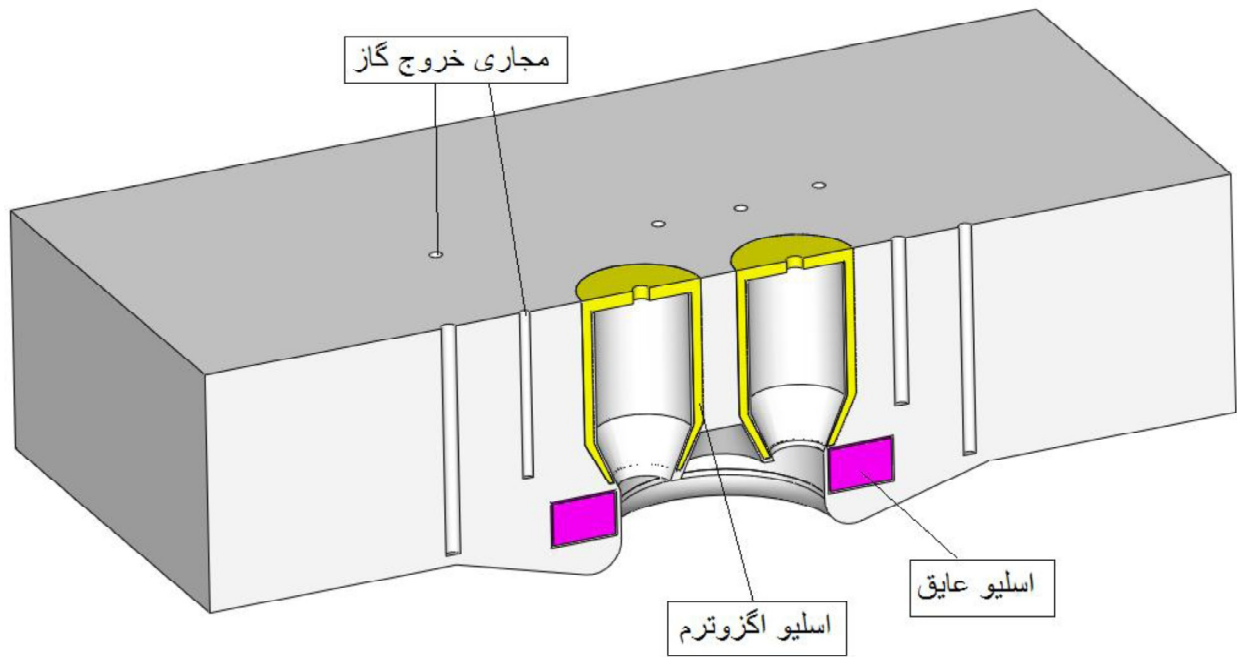




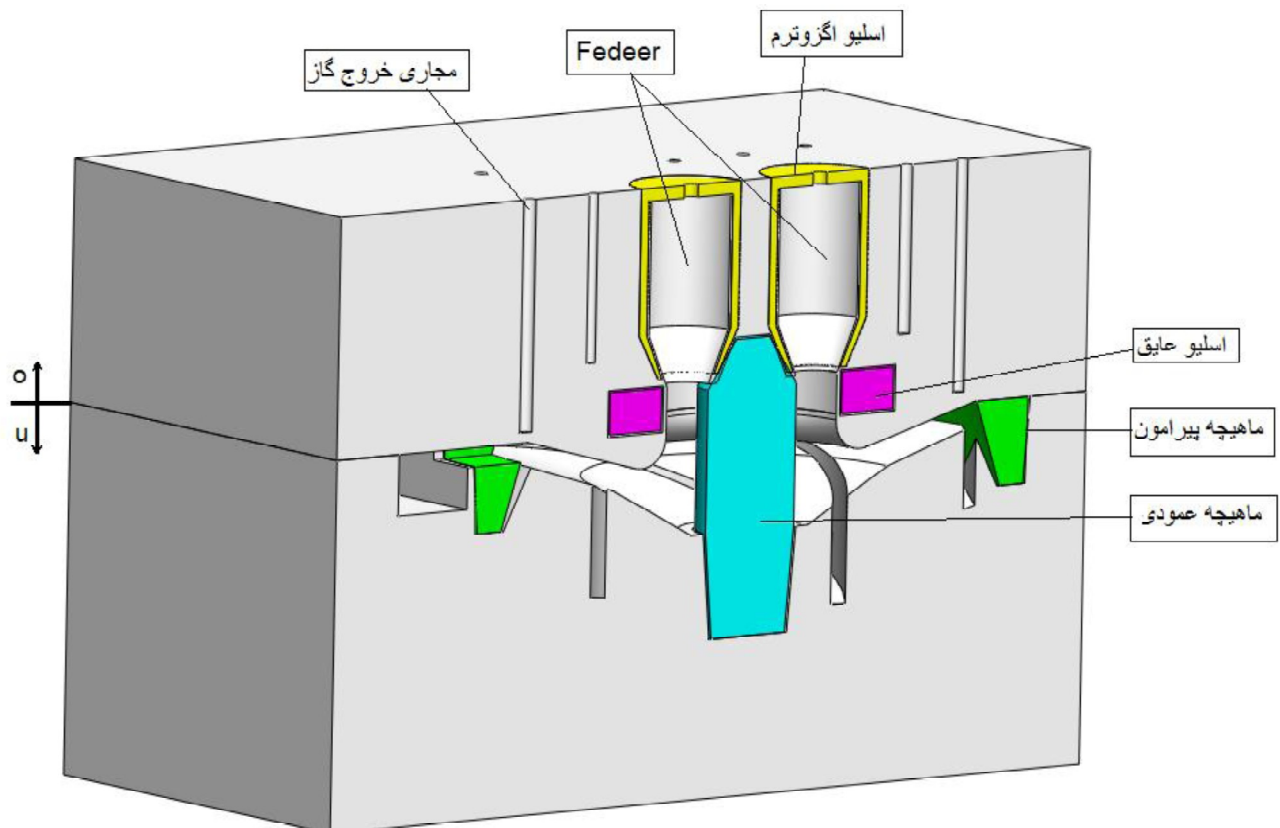
شکل 14 . درجه زیری پس از خروج پره ها از قالب . ( شکل سمت چپ نحوه خارج شدن قسمت هایی از پره ها را نشان میدهد )



شکل 15. فضای قالب در درجه زیری پس از ماهیچه گذاری در نما و برش ( ماهیچه پیرامون برای سهولت قالبگیری طراحی شد ) .



شکل 16 . فضای قالب در درجه بالایی . ( تغذیه ها روباز هستند و بالای آنها مواد اگزوترم وجود دارد )



شکل 17 . فضای کلی قالب در برش .

جزئیات طراحی اجزا مدل و قالب ( حداکثر 3 صفح به علاوه نقشه ها ، تصاویر و نمودارهای مورد نیاز )

**محاسبه زمان بارریزی :** زمان بارریزی رابراساس قانون Heine می توان محاسبه کرد. دراین رابطه K ضریبی است که وابسته به وزن قطعه بوده و مقدار آن از جدول موجود در مرجع 1 بدست می آید. W وزن قطعه برحسب lb می باشد که برای این قطعه وزن حدود 20.74 پوند محاسبه شد. مقدار K نیز درحدود 1.4 بدست می آید بر این اساس زمان بارریزی برای این قطعه 6.37 ثانیه خواهد بود.

$$t = K\sqrt{W} \Rightarrow 1.4 \times \sqrt{20.74} = 6.37 s$$

**محاسبه سطح مقطع تنگه :** برای محاسبه سطح مقطع تنگه با توجه به نوع طراحی که در آن قسمتی از قطعه در بالای تنگه و قسمتی از قطعه درپایین تنگه قرار گرفته است ( بغل و پایین تر از قطعه ریختگی ) از رابطه زیر که درمرجع 3 موجود است استفاده شد . استفاده از این رابطه به دلیل این است که سرعت ورود مذاب به قطعه همانند سیستم سر ریز ثابت نبوده و متغیر می باشد به همین دلیل باید براساس وزن قطعه دربالای تنگه و پایین آن محاسبه شود.

$$AC = \frac{1}{\rho \cdot T \cdot \mu \cdot \sqrt{2g}} \left[ \frac{WD}{\sqrt{H}} + \frac{3}{2} \frac{W_C \cdot H_C}{\sqrt{H^3} - \sqrt{(H - H_C)^3}} \right]$$

که دراین رابطه H ارتفاع مذاب درحوضچه باریز تا تنگه و  $H_C$  ارتفاع محفظه قالب در بالای تنگه است.  $W_C$  و  $W_D$  وزن قسمت پایین و بالای قطعه (نسبت به تنگه) می باشد. مقدار  $\rho = 7840 \text{ kg/m}^3$  و مقدار  $\mu$  (ضریب تخلیه) برای فولادها درحدود 0.4 در نظر گرفته می شود. مقدار  $W_D = 0.89 \text{ kg}$  و  $W_C = 8.5 \text{ kg}$  بدست آمد. مقدار  $H = 0.12 \text{ m}$  و  $H_C = 0.02 \text{ m}$  اندازه گیری شد . با قرار دادن پارامترها در معادله بالا سطح مقطع تنگه  $Ac = 320 \text{ mm}^2$  و قطر آن 20mm محاسبه شد. با توجه به استفاده ازسیستم غیر فشاری ، منظور از تنگه سطح پایین راهگاه می باشد .

(برای محاسبه دقیق وزن ، ارتفاع و سایر پارامترها از نرم افزار Solid Work استفاده شد.)

**محاسبه نرخ بارریزی:** چگونگی ریختن مذاب درداخل قالب باید کنترل شده باشد. از رابطه زیرکه برای آلیاژهای آهنی و پایه مس پیشنهاد شده است استفاده شد. دراین رابطه W وزن قطعه ریخته گری ، t زمان بارریزی و P ثابتی است که به وزن بستگی داشته و برای این قطعه درحدود 0.5 می باشد. با توجه به مقادیر، مقدار نرخ بارریزی  $R = 1.7 \text{ kg/s}$  بدست آمد.

$$R = \frac{W^P}{1.34 + \frac{t}{13.77}} \text{ Kg/s}$$

**محاسبه سطح مقطع بالای راهگاه:** با توجه به قانون پیوستگی می توان اندازه سطح مقطع بالای راهگاه را نیز محاسبه کرد:

$$\frac{h_2}{h_1} = \left( \frac{A_1}{A_2} \right)^2 \Rightarrow \frac{120}{20} = \left( \frac{A_1}{320} \right)^2 \Rightarrow A_1 = 780 \text{ mm}^2$$

دراین رابطه : ارتفاع مذاب در بالای تنگه  $h_2 = 120 \text{ mm}$  و ارتفاع مذاب درحوضچه باریز  $h_1 = 20 \text{ mm}$  می باشد. با قرار دادن داده ها در رابطه بالا  $A_1 = 785 \text{ mm}^2$  و قطر آن 31mm بدست می آید.

با درنظر گرفتن نسبت های راهگاهی متداول در فولادها که نسبت سطح مقطع راهبار به راهگاه را دو برابر در نظر می گیرند سطح مقطع راهبار  $A_r = 640 \text{ mm}^2$  درنظر گرفته شد .

**محاسبه دبی حجمی و سطح مقطع راهبار :** برای محاسبه سطح مقطع راهبار (Gate) برطبق نظریه پرفسور کمبل علاوه بر نسبت های راهگاهی متداول باید مقدار سرعت بحرانی مذاب را نیز مورد نظر قرار داد. سرعت بحرانی عبارت است سرعت ورود مذاب به داخل قطعه، پس

راهباره کنترل کننده این سرعت می باشد در صورتیکه سرعت مذاب بیشتر از سرعت بحرانی شود تلاطم و آشفتنگی در مذاب غیر قابل اجتناب خواهد بود. به همین دلیل با توجه به مقدار نرخ بارریزی و چگالی سیال مقدار دبی حجمی عبارت است :

$$Q = \frac{R}{P} \Rightarrow \frac{1.7}{7840} = 0.000217 \frac{m^3}{s}$$

که در رابطه فوق  $R$ : نرخ بارریزی و  $P$ : چگالی سیال است. نتیجه دبی حجمی بر حسب کیلوگرم بر ثانیه حدود 0.000217 محاسبه شد.

پس از محاسبه دبی حجمی و قرارگیری آن در معادله بقا و پیوستگی که در مرجع 4 موجود است خواهیم داشت :

$$Q = A \times V \Rightarrow A = \frac{Q}{V} \Rightarrow \frac{0.000217}{0.5} = 0.000435 m^2 = 435 mm^2$$

که در رابطه فوق  $Q$ : دبی حجمی بر حسب  $\frac{m^3}{s}$  و  $V$ : سرعت بحرانی ورود مذاب به قالب بر حسب  $\frac{m}{s}$  که برای فولادها حدود  $0.5 \frac{m}{s}$  می باشد.

**طراحی تله آشغال گیر و امتداد راهبار:** برای کم شدن سرعت مذاب در هنگام ورود به قطعه و جلوگیری از ورود آخالها و ناخالصیها به داخل قطعه راهبار امتداد داده شد و مطابق سیستم های غیر فشاری سعی شد تا حد امکان راهباره در بالاترین قسمت قرار گیرد تا بعد از پر شدن کامل راهبار مذاب به داخل آن جریان یابد همانطور که در شکل (18) نیز نشان داده می شود با طراحی مناسب تله آشغالگیر و امتداد راهبار ذرات ناخالصی به داخل قطعه راه نیافته و وارد تله آشغالگیر می شوند برای بدست آوردن این اطلاعات از ماژول Particle Tracking نرم افزار استفاده شد .

شکل (19) نمای کلی سیستم راهگاهی طراحی شده را با اندازه گذاری نشان میدهد .

**محاسبه مدول حرارتی قطعه ( نسبت حجم به سطح سرد شونده):** برای محاسبه مدول حرارتی ، مدول قسمت های مختلف قطعه به صورت جدا بررسی گردید . باتوجه به شکل (20) بیشترین مدول مربوط به قسمت استوانه ای شکل حدود 0.9 می باشد.

$$Mc = \frac{Vc}{Ac} = \frac{494.08 \text{ cm}^3}{518.2 \text{ cm}^2} = 0.9$$

درموقعی که قطعه به شکل استوانه توخالی می باشد همانند شکل (20) انتقال حرارت از سطوح داخلی با گرم شدن ماهیچه وسطی بسیار آهسته صورت می گیرد. برای تصحیح مدول در این شرایط ضرایبی پیشنهاد میگردد که به درجه حرارت ریختن مذاب و قطر ماهیچه بستگی دارند. این ضریب با توجه به جداول موجود در منبع شماره 3 حدود 1.08 بدست آمد .

**محاسبه تغذیه:** برای محاسبه تغذیه مناسب از هفت قانون طراحی تغذیه پرفسور کمپل استفاده شد ( منبع 2) . مهمترین آنها قانون دوم (دارا بودن انتقال حرارت لازم یا همان انجماد جهت دار از سمت قطعه به تغذیه می باشد) و قانون سوم که ماده مورد نیاز در تغذیه برای جبران کسری مذاب است.

برای فولادها و آلیاژهای با انجماد پوسه ای معمولا اگر  $Mr = 1.2 Mc$  باشد، مذاب رسانی با موفقیت انجام می شود . باتوجه به این مطلب مدول تغذیه  $Mr = 1.3$  بدست آمد . تغذیه مورد نظر، اتمسفری ( روبات ) با نسبت  $H = 1.5 D$  می باشد . بادرست داشتن مدول تغذیه و استفاده از رابطه ای ساده حجم تغذیه بدون استفاده از مواد اگزوترم  $400 mm^3$  و قطر آن  $70 mm$  محاسبه شد . باتوجه به جدول موجود مرجع شماره 3 حجم مذاب رسانی این تغذیه برای قطعه  $720 cm^3$  می باشد . بنابراین با به کارگیری نسبت ساده می توان تعداد تغذیه مورد نیاز را بدست آورد :

$$\text{تعداد تغذیه مورد نیاز} = \frac{\text{حجم کل قطعه}}{\text{حجم مذاب رسانی تغذیه}} = \frac{1198.8}{720} = 1.7 \approx 2$$

برای افزایش راندمان ریخته گری از تغذیه های اگزوترم داراستفاده شد که در این حالت حجم مورد نیاز به  $140cm^3$  کاهش خواهد یافت. با توجه به شرایط عملی و در نظر گرفتن ضریب اطمینان و با توجه به ابعاد اسلیو های اگزوترم تغذیه های رایج شرکت فوسیکو برای قطعه فوق از تغذیه هایی به حجم  $150cm^3$  و قطر  $50mm$  استفاده شد. ماده موجود اسلیو اگزوترم Kalimnex بوده که ضخامت مورد استفاده آن در دور تغذیه 10 میلی متر می باشد. در این نوع اسلیو های مورد استفاده ابعاد گلوبی، با توجه به حجم تغذیه و قطر آن بر روی اسلیو موجو می باشد. شکل (21) ابعاد این اسلیو را نشان میدهد.

طراحی مدل مطابق استاندارد Din1511 آلمان انجام شد. برای شروع طراحی ابتدا مطابق شکل (22) در قسمت بالایی قطعه که محل اتصال قطعه با تغذیه است،  $3mm$  اضافه تراش در نظر گرفته شد و سپس برای تعیین اضافه مجاز انقباض از فرمول زیر استفاده گردید.

$$LM = \frac{LG \times 100}{100 - S}$$

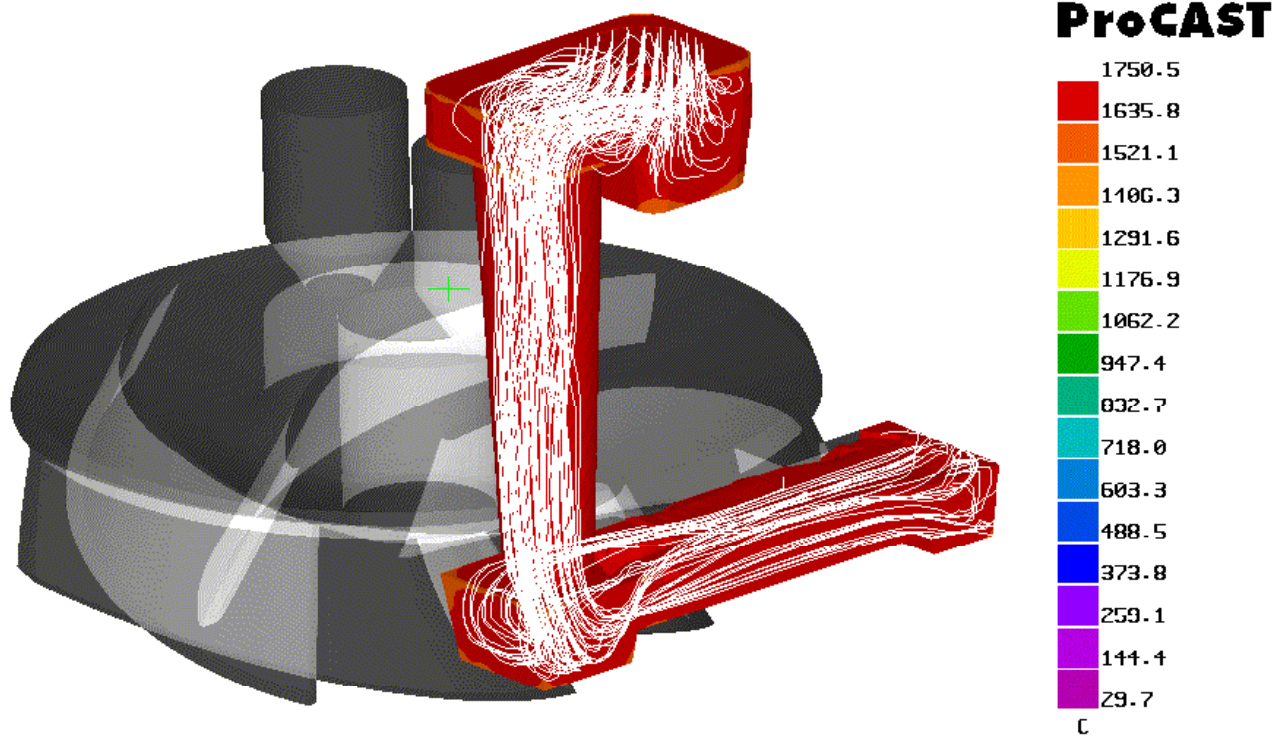
که در این رابطه LM: اندازه مدل بر حسب میلیمتر. LG: اندازه قطعه ریختگی و S: درصد انقباض حالت جامد فولاد است که با توجه به منابع حدود 2 درصد بدست آمد. این محاسبه برای کلیه اندازه های قطعه انجام شد.

برای خروج مدل از قالب بر روی قسمت های عمودی قطعه شیب اضافی N+2F اعمال گردید. مقدار شیب مطابق جدول موجود در کتاب رسم مدل و قالب 1mm به ازای هر 100mm ارتفاع میباشد که این مقدار در طراحی برای مکان های مورد نیاز لحاظ شد.

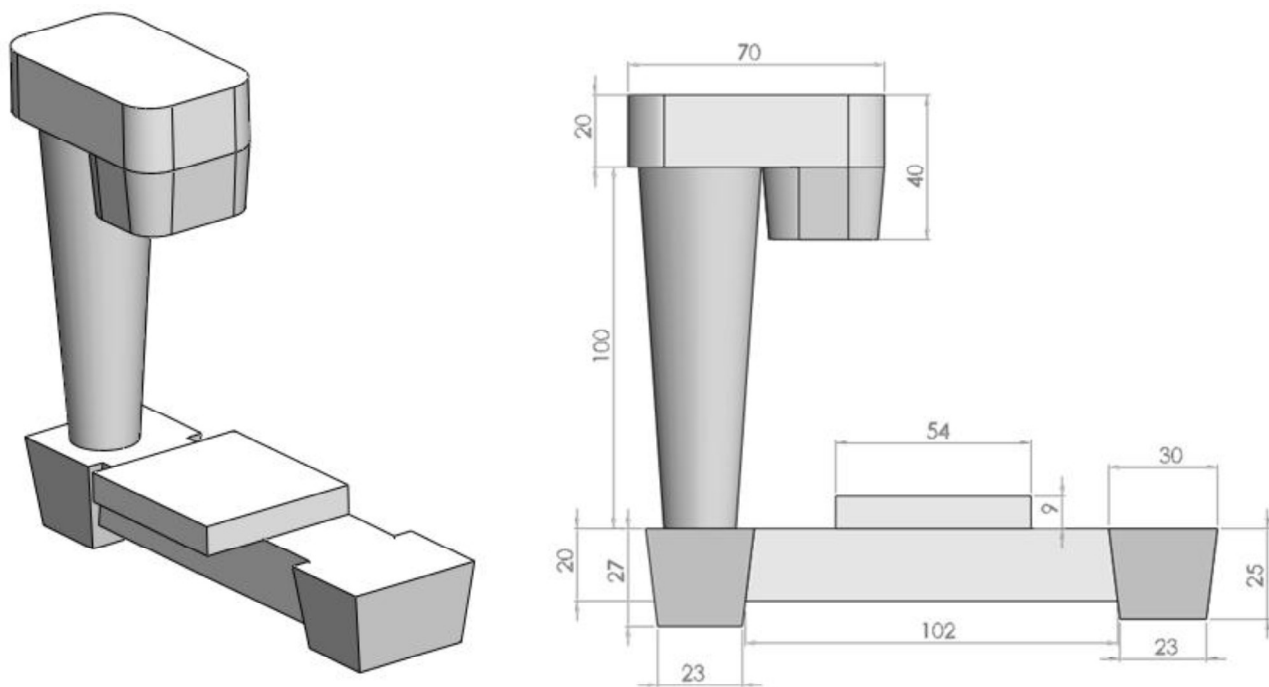
طول ریشه ماهیچه ها نیز مطابق استاندارد Din1511 از جداول موجود در این کتاب بدست آمد. (در این جداول طول ریشه ماهیچه با نسبت قطر و طول ماهیچه بدست می آید) شکل های (23 تا 26) نقشه مدلسازی پایانی و ساخت مدل را با توجه به نقشه مدلسازی نشان میدهد. با توجه به این که شیب پره ها خلاف حرکت خروج مدل است برای سهولت در خروج پره ها و مدل از ماهیچه پیرامون استفاده گردید. در صورت عدم استفاده از این ماهیچه، میبایست پره ها را باید به صورت سه تکه طراحی کرد تا از قالب خارج شوند. با در نظر گرفتن شرایط عملی، مونتاژ کردن پره ها به صورت سه تکه بر روی مدل بسیار سخت و عملاً غیر ممکن است.

برای ساخت ماهیچه های مورد استفاده در قالب، دو جعبه ماهیچه به صورت دو تکه طراحی شد. شکل های (27) تا (31) ماهیچه های مورد استفاده و جعبه ماهیچه های طراحی شده برای هر ماهیچه را نشان میدهند.

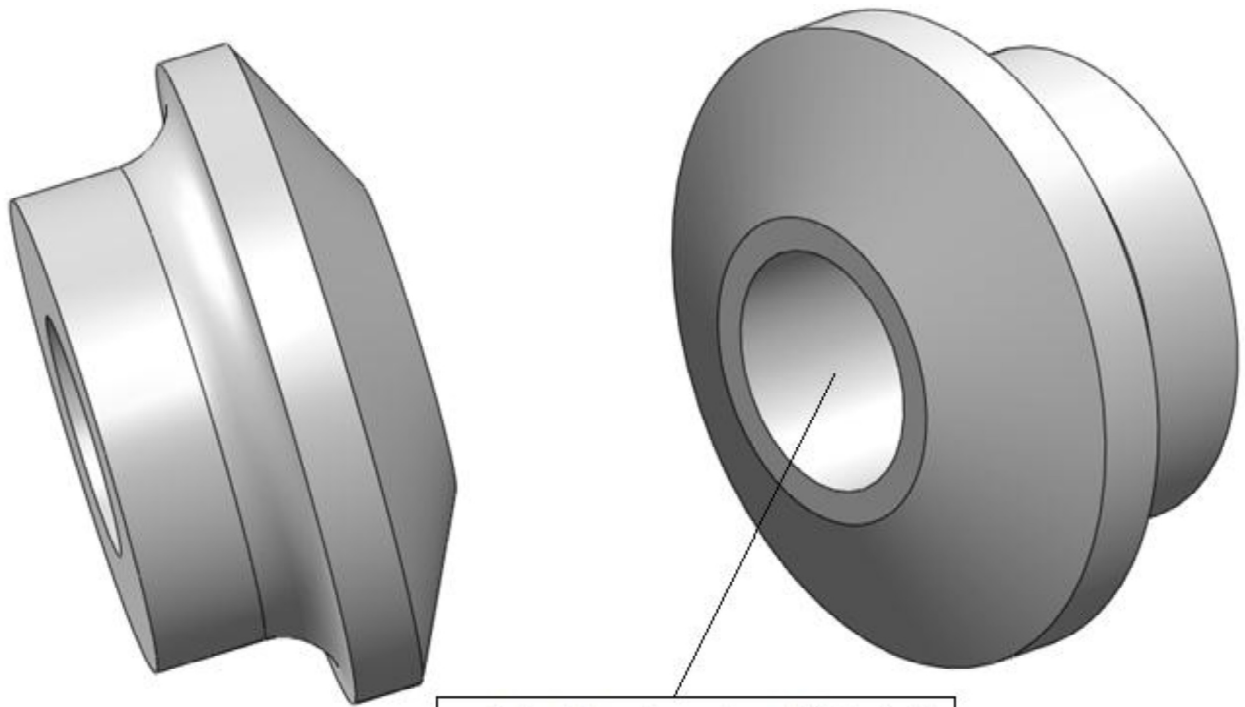
شکل (32) فضای کلی قالب را در برش نشان میدهد.



شکل 18 . راه نیافتن ذوب اولیه به قالب و حرکت آن به سمت تله سرباره .

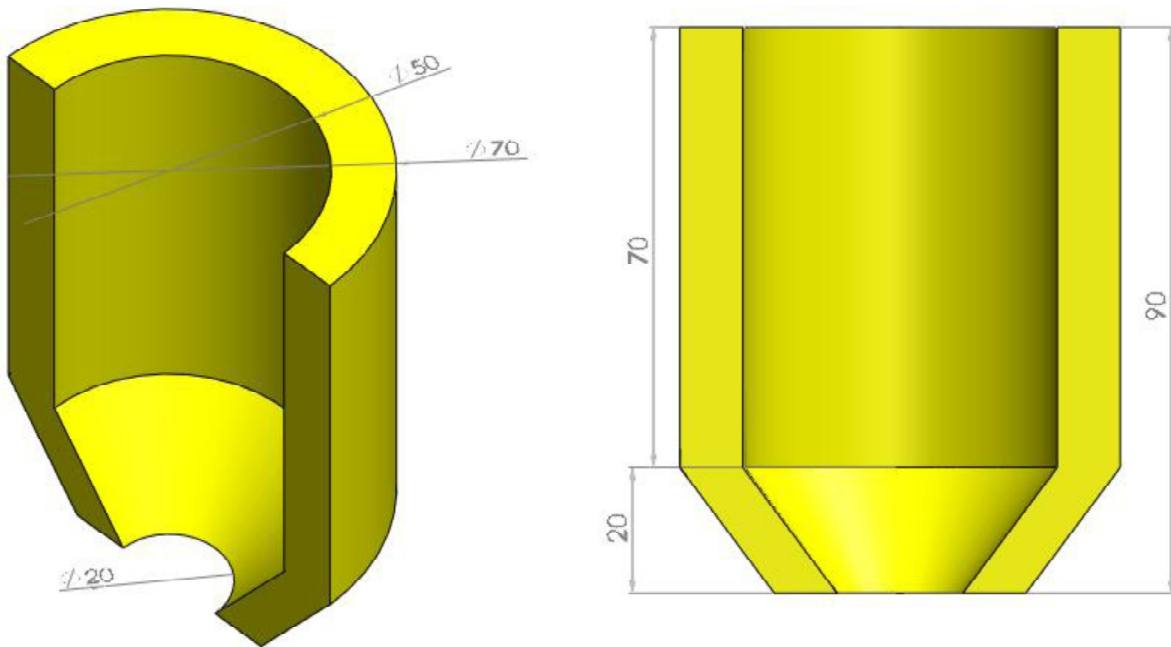


شکل 19 . سیستم راهگاهی طراحی شده با اندازه گذاری کامل در دو نما .

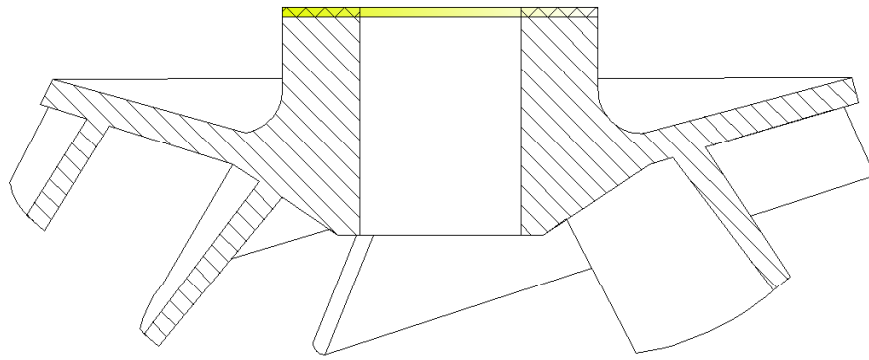


کاهش انتقال حرارت از سطح داخلی  
به دلیل گرم شدن سریع ماهیچه

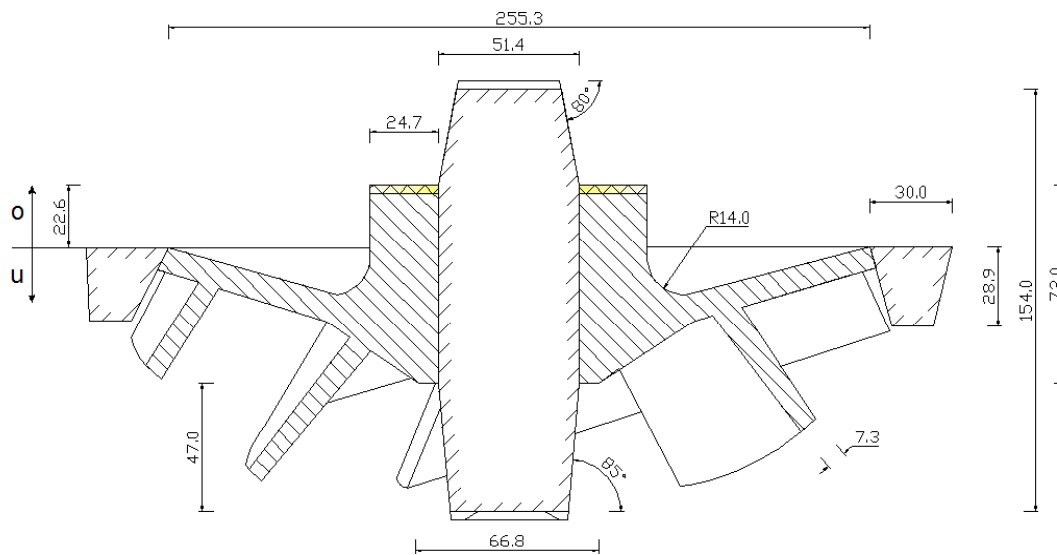
شکل 20. قسمتی از قطعه که مدول حرارتی آن محاسبه گردید.



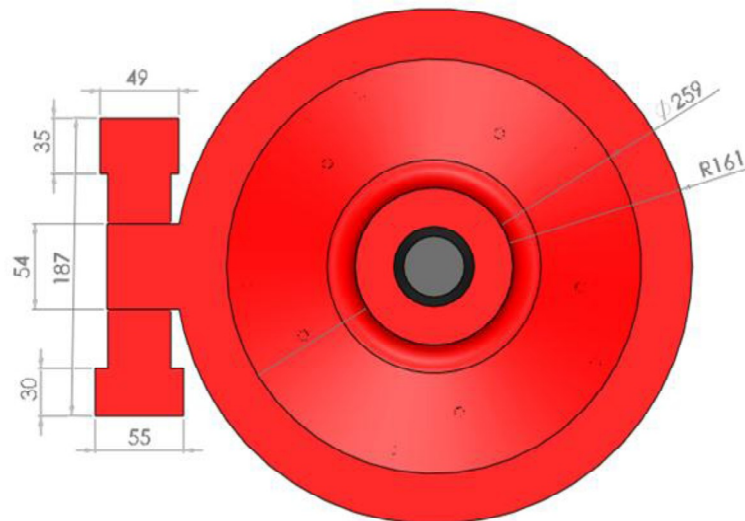
شکل 21. ابعاد اسلیواگزوترم مورد استفاده برای تغذیه.



شکل 22. تعیین اضافه تراش باتوجه به محل فرار گیری تغذیه ها و شرایط قالبگیری .

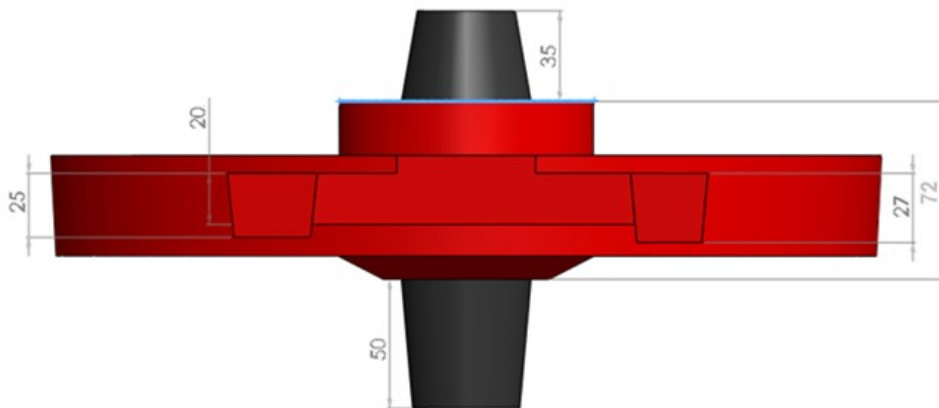


شکل 23. نقشه مدلسازی نهایی پس از اعمال شیب و اضافه مجاز انقباض با اندازه گذاری کامل .

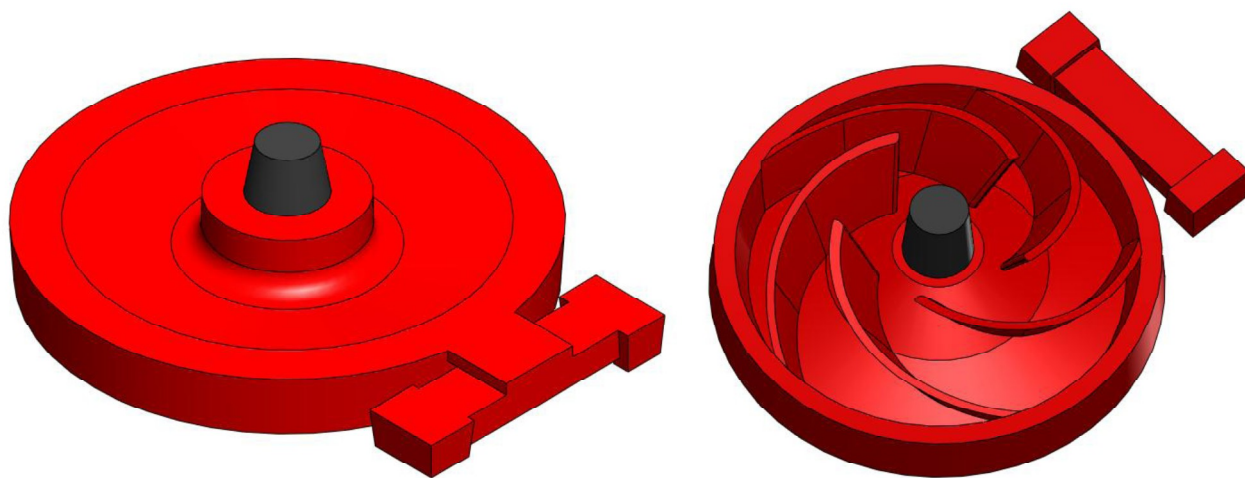


شکل 24. نمای سر مدل طراحی شده با اندازه گذاری .

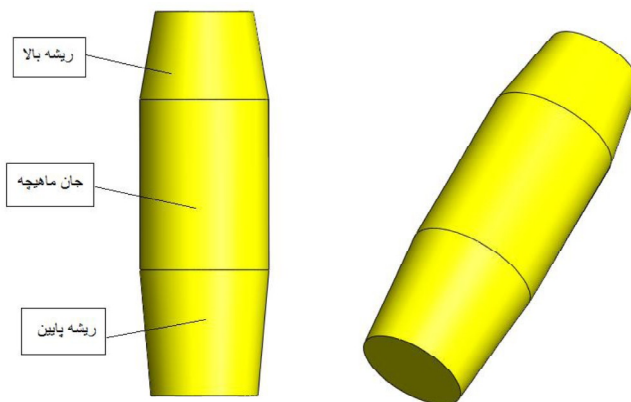




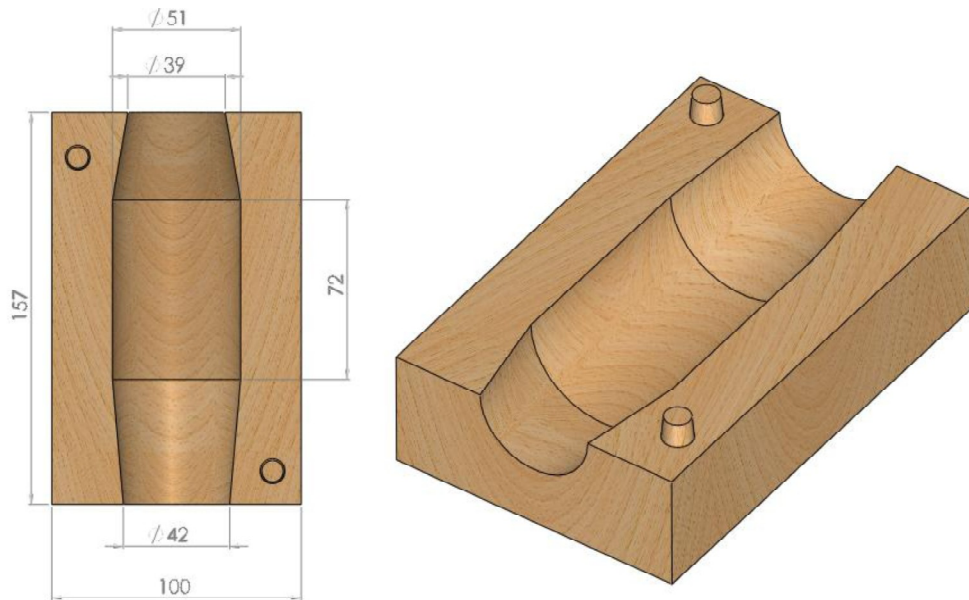
شکل 25. نمای جانبی مدل طراحی شده با اندازه گذاری.



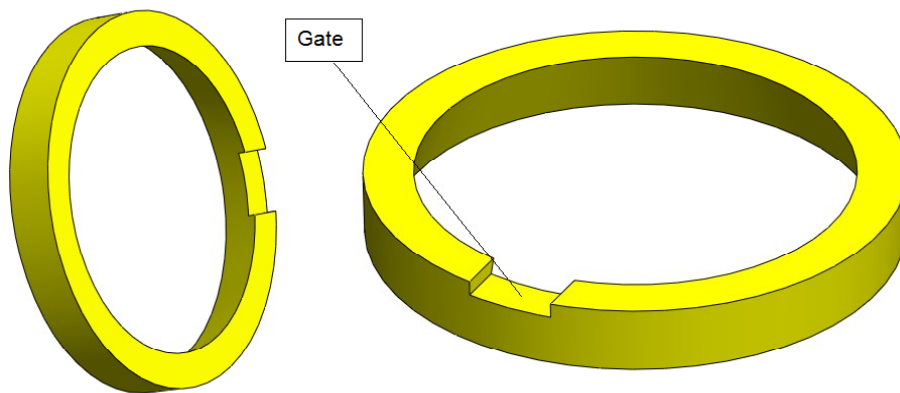
شکل 26. ساخت مدل با توجه به نقشه مدلسازی و ابعاد آن.



شکل 27. ماهیچه عمودی مورد نیاز برای بوجود آوردن فضای قالب.



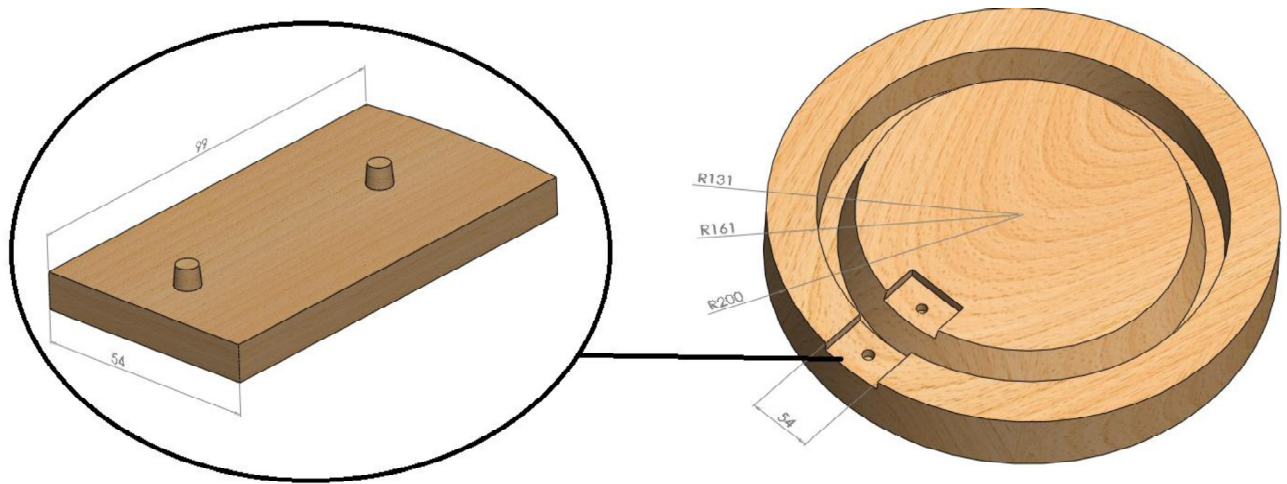
شکل 28. جعبه ماهیچه دوتکه برای ساخت ماهیچه عمودی باندازه گذاری .



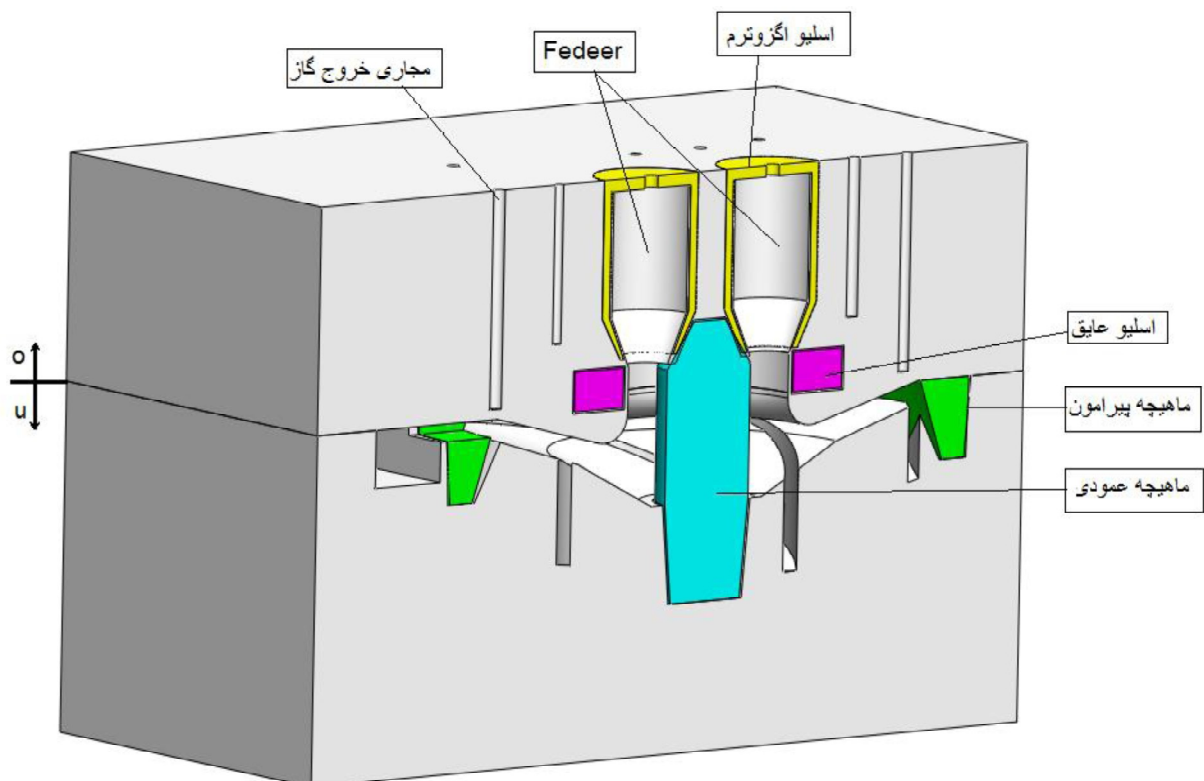
شکل 29. ماهیچه پیرامون مورد نیاز برای سهولت در قالبگیری .



شکل 30. جعبه ماهیچه طراحی شده برای ساخت ماهیچه پیرامون . ( جعبه ماهیچه دو تکه می باشد )



شکل 31 . نمایش ابعاد جعبه ماهیچه پیرامون .



شکل 32 . فضای کلی قالب .

## عملیات مدل‌سازی، قالب‌گیری و ماهیچه سازی (حداکثر 2 صفحه به علاوه جداول و نمودارهای مورد نیاز)

با توجه به این که مدل طراحی شده و اجزاء جعبه ماهیچه پیرامون به صورت استوانه ای می‌باشد میتوان درمدلسازی پایانی که توسط ماشین صورت خواهد گرفت دقت کار را تا 0.1 میلیمتر بالا برد. ( این دقت ابعادی درمدلسازی نسبتاً بالا است )

به دلیل نیاز استفاده از ماهیچه پیرامون ( ماهیچه دور ) برای سهولت خارج شدن پره ها ، مدل طراحی شده نسبتاً بزرگ می باشد . بالا رفتن حجم مدل و افزایش وزن موجب سخت تر شدن مراحل قالب‌گیری میشود . به دلیل کاهش وزن مدل و جعبه ماهیچه هر دو از چوب با استحکام بالا ( HIA ) ساخته خواهند شد. علاوه بر آن برای جلوگیری از جذب رطوبت و سهولت خروج مدل از قالب ، مدل با توجه به استاندارد DIN رنگ آمیزی شد.

جنس قالب ماسه سیلیسی با مش 60 انتخاب شد و برای کاهش تولید گاز قالب ، میزان چسب سیلیکات مصرفی حدود 5 درصد وزنی مورد استفاده قرار میگیرد . نکته ای که درمورد ساخت قالب با ماسه مصنوعی وجود دارد قیمت بالای ماسه های مصنوعی نسبت به ماسه های طبیعی و در نتیجه قیمت تمام شده قطعه ریختگی و کاهش راندمان کلی است . برای کاهش هزینه های تولید ، از ماسه طبیعی به عنوان پشت بند ماسه مصنوعی استفاده شد . ( البته باید به این نکته توجه کرد که ابعاد ماسه اصلی و ماسه پشت بند تفاوت زیادی نداشته باشند).

ولی به دلیل وجود ماهیچه در قالب و احتمال ایجاد گاز ، باید تا حد امکان از چسب هایی با تولید گاز کمتر استفاده شود نمونه ای از این چسب ها برای ریخته گری این نوع فولاد کارسیل **Carsil** می باشد. این چسب استحکام مناسبی داشته و گاز تولید نمی کند. علاوه بر آن جت جلوگیری از حبس هوا با توجه به در صورتیکه در ماهیچه ترک مشاهده شد و برای اتصال قسمت های مختلف آن می توان از کورسیل **Corseal** استفاده کرد.

برای افزایش مقاومت به ماسه سوزی و افزایش کیفیت سطحی باید از پوشش مناسبی نظیر سرامل استفاده کرد. این پوشان عموماً پایه الکی داشته و حاوی زیرکن می باشند .

ماده موجود در اسلیو اگزوترم مورد استفاده **Kalimnex** بوده که ضخامت مورد استفاده آن در دور تغذیه با توجه به حجم تغذیه و قطر آن حدود 10 میلیمتر می باشد. ( ضخامت های ماده اگزوترم در محصولات شرکت فوسیکو بسته به حجم و قطر تغذیه متفاوت است . )

برای ساخت ماهیچه عمودی به دلیل نیاز به نفوذ گاز بالای این ماهیچه میتوان از ماسه هایی با مش کمتر استفاده کرد و درون ماهیچه مجرای خروج گاز تعبیه کرد تا از عیوب احتمالی به وجود آمده توسط ماهیچه جلوگیری شود . ( استفاده از مواد پوشش قالب بر روی ماهیچه ها بسیار ضروری است )

برای سهولت جدا شدن مدل از قالب باید از مواد جدا کننده ای مانند: پودر سیپاریت 55 استفاده شود .

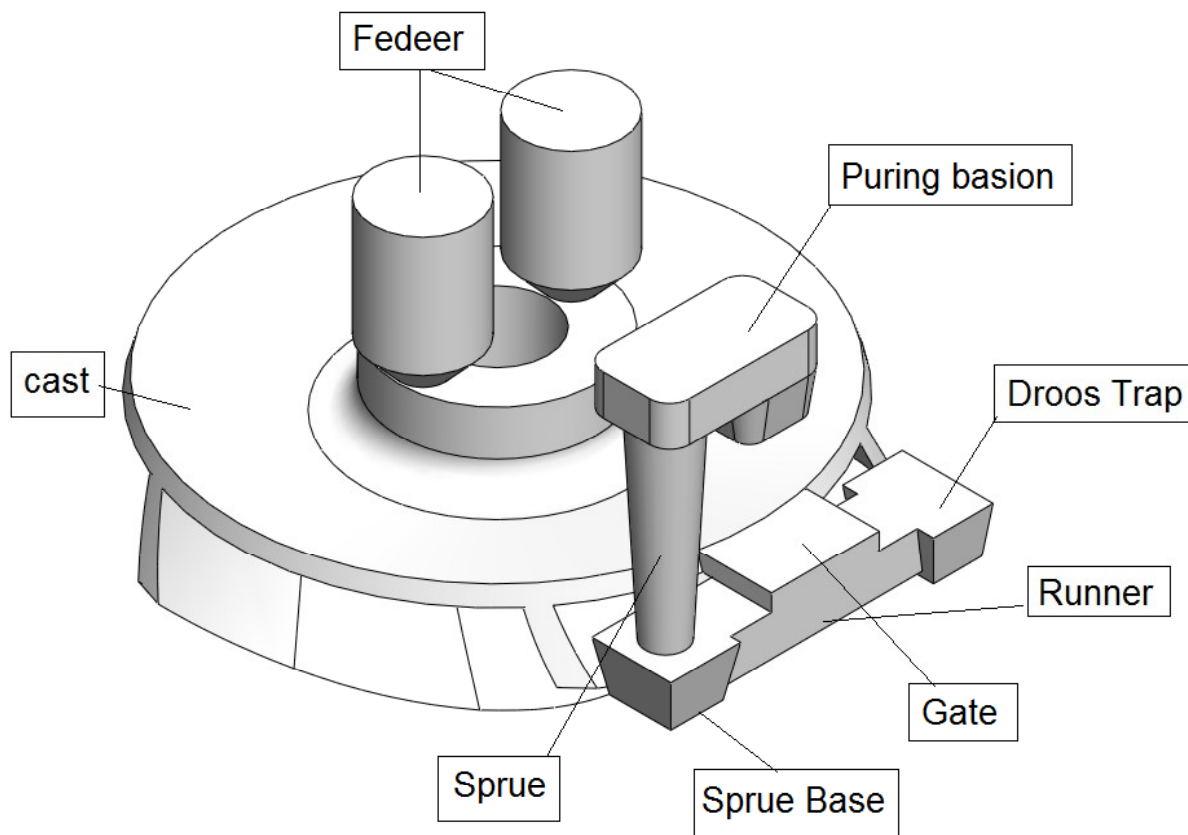
باتوجه به کاهش حجم تغذیه به دلیل استفاده از مواد آگزوترم در آن و محاسبات دقیق مربوط به سیستم راهگاهی راندمان ریختگی به حد کاملاً مطلوبی رسید . برای محاسبات راندمان با توجه به فرمول زیر داریم :

$$Rc = \frac{Q}{P} \times 100 \Rightarrow \frac{9.4}{13.3} \times 100 = \% 70.7 \simeq \%71$$

دراین رابطه :  $Rc$ : راندمان ریختگی .  $Q$ : وزن قطعه ریختگی بدون سیستم راهگاهی بر حسب کیلو گرم.  $P$ : وزن قطعه باسیستم راهگاهی و تغذیه ها بر حسب کیلوگرم.

برای دقت محاسبات حجم وسایر پارامترها از نرم افزار **Solid Works** استفاده شد.

شکل ( 33 ) نمای کلی قطعه ریختگی را قبل از مرحله تیز کاری نشان میدهد .



شکل 33 . قطعه ریختگی قبل از جدا سازی سیستم راهگاهی و تغذیه .

**شرایط تهیه، عملیات کیفی و ریخته گری مذاب (حداکثر 2 صفحه به علاوه جداول و نمودارهای مورد نیاز)**

اطلاعات ترموفیزیکی ماده از مراجع معتبر استخراج گردید و با داده های نرم افزار پروکست مقایسه شد و داده های مناسبی برای شبیه سازی انتخاب شدند. دمای بارریزی 1720 درجه سانتیگراد انتخاب شد.

همانطور که گفته شد کنترل سرعت بحرانی مذاب پارامتر بسیار مهمی در سلامت قطعه ریخته گری می باشد به همین دلیل بعد از انجام محاسبات مربوط به طراحی سیستم راهگامی، صحت کار با ماژول Interval نرم افزارهای شبیه سازی تأیید شد. این نمودار سرعت مذاب برحسب زمان را در نقطه ورود مذاب به قطعه رسم شده است. با توجه به این نمودار بعد از 1.9 ثانیه مذاب به حداکثر سرعت خود (در ابتدای ورود) یعنی 0.7 متر بر ثانیه می رسد و از آن بیعد شروع به افت می کند که مطابق مراجع مقدار قابل قبولی است.

میزان نرخ بارریزی باتوجه به زمان بارریزی (6.37 ثانیه) حدود 1.7 کیلوگرم بدست آمد که باید کنترل شود.

با توجه به تهیه مذاب در کوره القائی، تنها عملیات کیفی صورت گرفته بر روی مذاب عملیات اکسیژن زدایی می باشد. البته انجام عملیات سرباره گیری نیز جهت جلوگیری از ورود سرباره ها به قالب امری ضروری بوده و باید صورت گیرد.

### **اکسیژن زدایی:**

برای جلوگیری از عیوب گازی در قطعه، میزان اکسیژن حل شده در مذاب می بایست کمتر از 100 ppm باشد در غیر این صورت به وجود آمدن عیوب گازی در قطعه ریختگی حتمی است. اکسیژن زدایی مذاب فولاد توسط آلومینیوم صورت میگیرد که باتوجه به منابع، جهت اکسیژن زدایی پیش از ریخته گری فلز مذاب حدود 0.1 درصد وزنی آلومینیوم باید به پاتیل افزوده شود.

### **سرباره گیری:**

عملیات سرباره گیری مذاب در داخل کوره یا پاتیل توسط سلاکس انجام میشود و میزان افزودن آن کاملاً تجربی و وابسته به نوع مذاب می باشد.

یکی از نکات بسیار مهم در مدلسازی، طراحی بخشهایی از سیستم راهگامی ( راهبارة؛ راهبار، تله آشغالگیر؛ حوضچه پای راهگاه) بر روی مدل است. با انجام چنین طراحی پس از قالبگیری مدل و خروج آن از قالب تمامی بخش های ذکر شده درون قالب به وجود می آیند. با انجام این عمل کیفیت و دقت سیستم راهگامی ایجاد شده بسیار بالا رفته و نیازی به کار دست برای ایجاد سیستم راهگامی نمی باشد. شکل (34) این مطلب را نشان میدهد.

کلیه طراحی مدل باتوجه به شرایط عملی و امکان پذیر بودن انجام شد. به عنوان مثال: باتوجه به شکل (35) برای قالبگیری آسان قسمت اصلی مدل به صورت دو تکه طراحی شد.

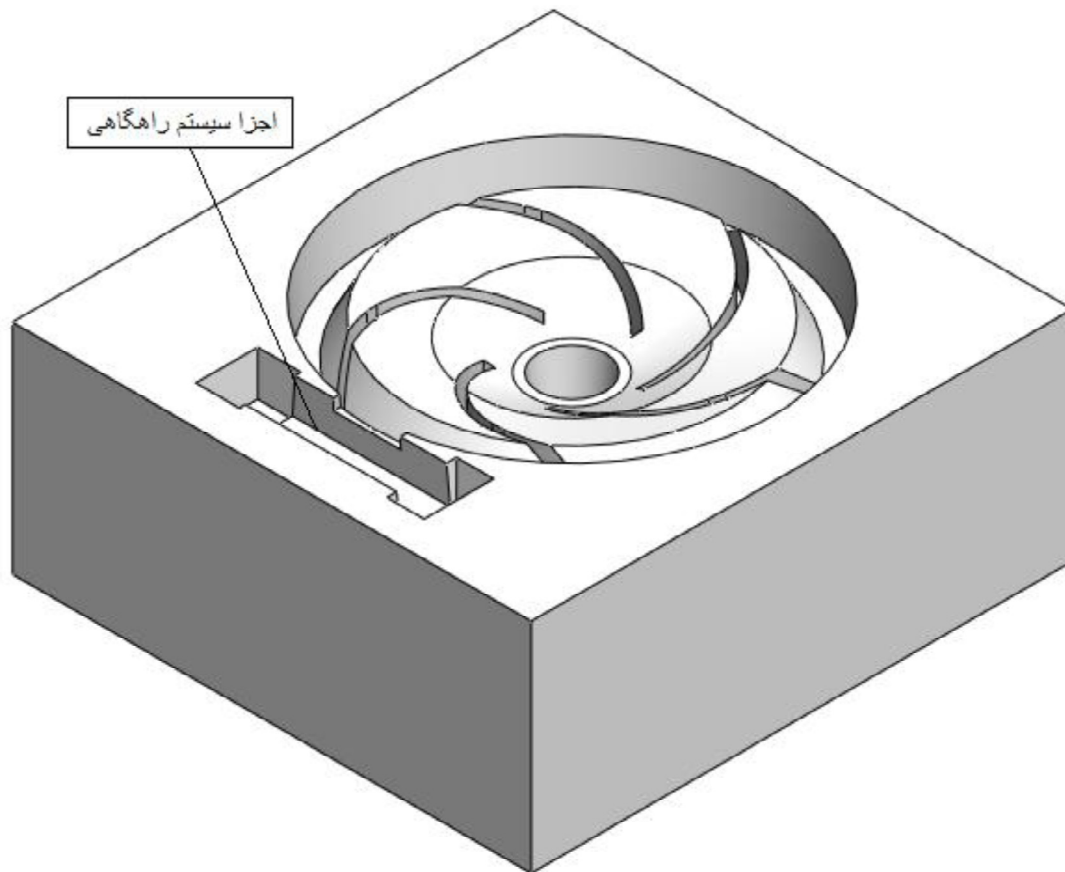
پره ها نیز می توانست به صورت سه تکه از قالب خارج شوند اما این کار فقط در شرایط تئوری امکان پذیر است و در شرایط عملی امکان پذیر نیست. به این دلیل پره ها به صورت دو تکه طراحی شد و برای کمک در خروج آنها از یک ماهیچه پیرامون استفاده شد.

با در نظر گرفتن نقطه ذوب بالای آلیاژ و دمای بارریزی آن استفاده از ماسه مصنوعی برای ساخت قالب و ماهیچه ها الزامی است. نکته ای که در مورد ساخت قالب با ماسه مصنوعی وجود دارد قیمت بالای ماسه های مصنوعی نسبت به ماسه های طبیعی و در نتیجه قیمت تمام شده قطعه ریختگی و کاهش راندمان کلی است. برای کاهش هزینه های تولید و افزایش راندمان، میتوان از ماسه طبیعی به عنوان پشت بند ماسه مصنوعی استفاده کرد. ( البته باید به این نکته توجه کرد که ابعاد ماسه اصلی و ماسه پشت بند تفاوت زیادی نداشته باشند). با انجام این کار هزینه ی ساخت قالب در تولید انبوه به مقدار زیادی کاهش خواهد یافت.

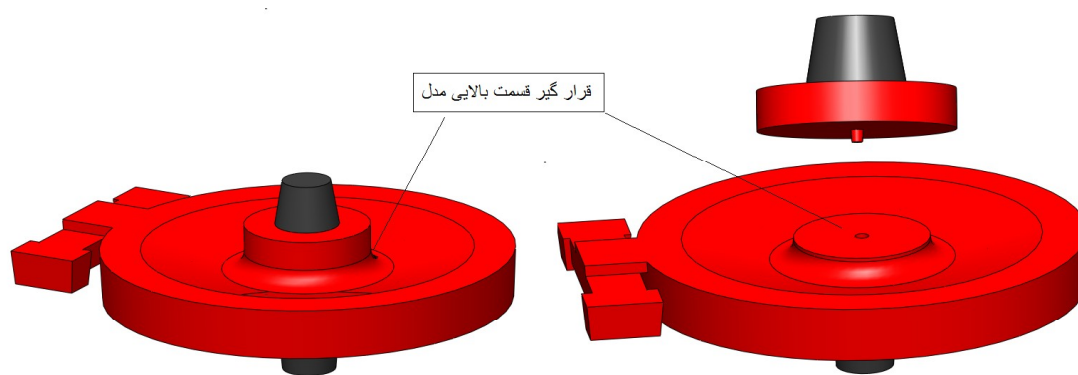
برای جهت دار کردن انجماد با توجه به مطالب گفته شده از عایق در قسمت استوانه ای شکل و اگزوترم دور تغذیه ها استفاده شد. برای بالا رفتن سرعت قالبگیری از اسلیو عایق و اسلیو اگزوترم (پیش ساخته) استفاده شد. اسلیو های مورد استفاده قیمت بسیار ارزانی داشته و راندمان آنه حدود 60 درصد است.

استفاده از یک Gate در طراحی سیستم راهگامی و استفاده از گلوبی در تغذیه، فرایند برشکاری را در تولید انبوه بسیار آسان میکند.

باتوجه به طراحی های انجام شده در بخش های مدلسازی و محاسبات دقیق برای سیستم راهگامی و تغذیه ها و بدست آوردن راندمان مطلوب با توجه به وزن قطعه تولید قطعه با طرح گفته شده امکان پذیر و اقتصادی است.



شکل 34 . درجه زیرین پس از خروج مدل .



شکل 35 . طراحی دوتکه قسمت اصلی مدل برای قالبگیری آسان تر .